

## Formes quadratiques, groupe orthogonal

**Exercice 1** Soit  $q$  la forme quadratique sur  $\mathbf{R}^n$  définie par

$$q(x_1, \dots, x_n) = \sum_{\substack{1 \leq i, j \leq n \\ i \neq j}} x_i x_j.$$

1. Déterminer la signature de  $q$ .
2. Calculer le maximum de  $q$  sur le compact  $C$  donné par

$$C = \{(x_1, \dots, x_n) \in \mathbf{R}^n; x_1, \dots, x_n \geq 0, \sum_{i=1}^n x_i = 1\}.$$

**Exercice 2** Pour chacune des formes quadratiques suivantes, déterminer le rang, le noyau, et une base dans laquelle la matrice de la forme quadratique est diagonale.

- (a)  $q(x, y) = x^2 + xy - y^2$  sur  $\mathbf{R}^2$ ;
- (b)  $q(x, y, z) = xy + yz$  sur  $\mathbf{R}^3$ ;
- (c)  $q(x, y, z, t) = xy + yz + zt + tx$  sur  $\mathbf{R}^4$ .

**Exercice 3** On suppose  $\text{car}(k) \neq 2$ . Soit  $q : M_n(k) \rightarrow k$  l'application définie par  $q(M) = \text{Tr}(M \cdot {}^t M)$ .

- (a) Montrer que  $q$  est une forme quadratique et déterminer sa forme polaire.
- (b) Lorsque  $k = \mathbf{R}$ , déterminer la signature de  $q$ .
- (c) Mêmes questions pour  $q(M) = \text{Tr}(M^2)$  et  $q(M) = (\text{Tr } M)^2$ .

**Exercice 4** Soit  $q$  une forme quadratique sur  $\mathbf{R}^n$ , de signature  $(r, s)$ . Montrer qu'il existe un sous-espace de  $\mathbf{R}^n$  totalement isotrope pour  $q$ , de dimension  $\min(r, s)$  (on pourra commencer par le cas  $n = 2, r = s = 1$ ).

**Exercice 5** Soit  $M \in M_n(\mathbf{R})$  une matrice symétrique positive. Montrer qu'il existe une unique matrice symétrique positive  $R$  telle que  $M = R^2$ .

**Exercice 6** Toute matrice symétrique complexe est-elle diagonalisable ?

**Exercice 7** Soit  $E$  un  $k$ -espace vectoriel et  $\Phi : E \times E \rightarrow k$  une forme bilinéaire alternée.

1. On suppose  $\dim_k E = 2$  et  $\Phi$  non dégénérée. Montrer qu'il existe une base  $(e_1, e'_1)$  de  $E$  telle que

$$\text{Mat}_{(e_1, e'_1)} \Phi = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}.$$

2. On suppose  $\dim_k E = 2m$  ( $m \geq 1$ ) et  $\Phi$  non dégénérée. Montrer qu'il existe une base  $(e_1, e'_1, \dots, e_m, e'_m)$  de  $E$  telle que  $\Phi(e_i, e_j) = \Phi(e'_i, e'_j) = 0$  et  $\Phi(e_i, e'_j) = \delta_{i,j}$  pour tout  $1 \leq i, j \leq m$ .
3. Montrer que si  $E$  est de dimension impaire, alors  $\Phi$  est nécessairement dégénérée (on pourra se restreindre au cas  $\text{car}(k) \neq 2$ ).

**Exercice 8 (Décomposition polaire)** Soit  $A \in \text{GL}_n(\mathbf{R})$ .

1. Montrer qu'il existe une matrice  $S$  symétrique définie positive et une matrice  $\Omega$  dans  $\text{O}(n, \mathbf{R})$  telles que  $A = S\Omega$ .
2. En déduire que  $\text{GL}_n^+(\mathbf{R})$  est connexe.
3. On note  $\mathcal{S}$  l'ensemble des matrices symétriques définies positives de  $M_n(\mathbf{R})$ . Montrer que l'application  $(S, \Omega) \mapsto S\Omega$  est un homéomorphisme de  $\mathcal{S} \times \text{O}(n, \mathbf{R})$  dans  $\text{GL}_n(\mathbf{R})$ .
4. Montrer que  $\text{O}(n, \mathbf{R})$  est un sous-groupe compact maximal de  $\text{GL}_n(\mathbf{R})$ .

**Exercice 9** Soit  $E$  un  $k$ -espace vectoriel de dimension finie ( $\text{car}(k) \neq 2$ ) et  $q$  une forme quadratique non dégénérée sur  $E$ . Soit  $u$  une application de  $E$  dans  $E$  telle que  $u(0) = 0$  et  $q(u(x) - u(y)) = q(x - y)$  pour tous  $x, y \in E$ . Montrer que  $u \in \text{O}(q)$ .

**Exercice 10** Soit  $u \in \text{O}(n, \mathbf{R})$  et  $F_u = \{x \in \mathbf{R}^n; u(x) = x\}$ .

1. Montrer que  $u$  est produit de  $k$  réflexions orthogonales, avec  $k \leq n$ .
2. Soit  $k_u$  le plus petit entier  $k$  tel que  $u$  est produit de  $k$  réflexions orthogonales. Montrer que  $k_u = n - \dim F_u$ .
3. Si  $n$  est impair et  $u \in \text{SO}(n, \mathbf{R})$ , montrer que  $u$  possède une droite fixe.
4. Soit  $u \in \text{SO}(n, \mathbf{R})$  avec  $n \geq 3$ . Montrer que  $u$  est produit d'au plus  $n$  renversements orthogonaux (symétries orthogonales par rapport à un sous-espace de codimension 2 dans  $\mathbf{R}^n$ ).

**Exercice 11** Montrer que le centre de  $\text{SO}(3, \mathbf{R})$  est  $\{1\}$ .

*Indication* : utiliser 7.3.