

**Exercice 1.** *Immersions, plongements et restrictions*

1. Montrer que la restriction d'une immersion à une sous-variété est une immersion.
2. Est-ce vrai pour les submersions ?
3. Soit  $f : M \rightarrow N$  une immersion injective, où  $M$  et  $N$  sont des variétés. Montrer que si  $M$  est compacte, alors  $f$  est un plongement. Donner un contre-exemple lorsque  $M$  n'est pas compacte.

**Exercice 2.** *Plongement de  $\mathbb{RP}^2$  dans  $\mathbb{R}^4$*

Soit  $v : \mathbb{S}^2 \rightarrow \mathbb{R}^6$  définie par  $v(x, y, z) = (x^2, y^2, z^2, \sqrt{2}xy, \sqrt{2}yz, \sqrt{2}xz)$ .

1. Montrer que  $v$  est une immersion. On pourra vérifier que c'est en fait une immersion sur  $\mathbb{R}^3 \setminus \{0\}$ . Est-elle injective ?
2. Montrer que  $v$  induit un plongement  $V : \mathbb{RP}^2 \rightarrow \mathbb{R}^6$ .
3. Montrer que l'image de ce plongement est incluse dans  $H \cap \mathbb{S}^5$ , où  $H$  est un hyperplan affine.
4. En déduire l'existence d'un plongement de  $\mathbb{RP}^2$  dans  $\mathbb{R}^4$ .

*Remarque : On verra plus tard qu'il n'existe pas de plongement de  $\mathbb{RP}^2$  dans  $\mathbb{R}^3$ , pour des raisons d'orientabilité.*

**Exercice 3.** *Application de Gauss*

Soit  $H \subset \mathbb{R}^n$  une hypersurface compacte. Pour  $x \in H$ , on note  $\psi(x)$  l'orthogonal de  $T_x H$ . Ceci définit une application  $\psi : H \rightarrow \mathbb{R}P^n$ . Montrer que  $\psi$  est lisse et surjective.

**Exercice 4.** *Isomorphisme entre  $\mathrm{PSL}_2(\mathbb{R})$  et  $\mathrm{SO}^\circ(1, 2)$*

1. Montrer que  $\mathrm{SL}_2(\mathbb{R})$  (resp.  $\mathrm{SO}(1, 2)$ ) est une sous-variété de  $M_2(\mathbb{R})$  (resp.  $M_3(\mathbb{R})$ ). Quelles sont leurs dimensions ?
2. On note  $\mathrm{SO}^\circ(1, 2)$  la composante connexe de  $I_3$  dans  $\mathrm{SO}(1, 2)$ . Montrer que c'est un sous-groupe ouvert de  $\mathrm{SO}(1, 2)$ .
3. Montrer que l'espace tangent à  $\mathrm{SL}_2(\mathbb{R})$  en  $I_2$  est  $\mathfrak{sl}_2(\mathbb{R}) = \{h \in M_2(\mathbb{R}) \mid \mathrm{Tr}(h) = 0\}$ .
4. On note  $\alpha : \mathrm{SL}(2, \mathbb{R}) \rightarrow \mathrm{GL}(\mathfrak{sl}_2(\mathbb{R}))$  l'application définie par  $\alpha(A) = (h \mapsto AhA^{-1})$ . Montrer que cette application est bien définie, et que c'est un morphisme de groupes.
5. Montrer que  $\ker \alpha = \{\pm I_2\}$ .
6. Montrer que  $h \mapsto \det(h)$  est une forme quadratique sur  $\mathfrak{sl}_2(\mathbb{R})$ . Calculer sa signature. On note  $O(\det)$  son groupe orthogonal.
7. Montrer que  $\alpha(\mathrm{SL}_2(\mathbb{R}))$  est un sous-groupe ouvert de  $O(\det)$ .
8. Montrer que  $\mathrm{PSL}_2(\mathbb{R}) = \mathrm{SL}_2(\mathbb{R})/\{\pm I_2\}$  est isomorphe à  $\mathrm{SO}^\circ(1, 2)$ .
9. Munir  $\mathrm{PSL}_2(\mathbb{R})$  d'une structure de variété différentiable (pour laquelle la projection  $\mathrm{SL}_2(\mathbb{R}) \rightarrow \mathrm{PSL}_2(\mathbb{R})$  est lisse), puis montrer que cet isomorphisme est aussi un difféomorphisme.