

## Géométrie différentielle 2020-2021

### TD4, mercredi 10 février

**Remarque sur le sens de «géodésique».** Dans le cours, les géodésiques ont été définies comme les courbes  $\gamma : I \rightarrow M$  de classe  $C^2$  (en fait  $C^\infty$ ) non constantes vérifiant l'équation  $\nabla_t \dot{\gamma} = 0$ . On admettra que c'est la même chose que les courbes de classe  $C^1$  par morceaux non constantes qui minimisent localement la longueur et sont paramétrées par longueur d'arc.

**1** Soit  $S^n = \{x \in \mathbb{R}^{n+1} \mid \|x\| = 1\}$  la sphère unité de  $\mathbb{R}^{n+1}$ , munie de la métrique riemannienne induite par celle de  $\mathbb{R}^{n+1}$ .

1) Soient  $p, q \in S^n \cap (\mathbb{R}_+^* \times \mathbb{R} \times \{0\})$  deux points distincts. Montrer qu'il y a une géodésique minimisante unique de  $p$  à  $q$ , et que c'est le petit arc du cercle  $S^n \cap \mathbb{R}^2$  les joignant.

2) Soient  $p, q \in S^2$  deux points distincts non antipodaux. Montrer qu'il y a une géodésique minimisante unique de  $p$  à  $q$ , et que c'est un arc de grand cercle (intersection de  $S^2$  avec un plan passant par l'origine).

3) Que dire des géodésiques minimisantes de  $p$  à  $q$  si  $p$  et  $q$  sont antipodaux ?

4) Calculer la distance riemannienne  $d(p, q)$  si  $p, q \in S^n$ .

5) Montrer que  $O(n+1)$  est contenu dans  $\text{Isom}(S^n)$ , et qu'il agit simplement transitivement sur les repères orthonormés de  $TS^n$ .

6) En utilisant les géodésiques, montrer que  $\text{Isom}(S^n) = O(n+1)$ .

**2.** Soit  $S^2$  la sphère unité de  $\mathbb{R}^3$ , munie de la métrique riemannienne induite par celle de  $\mathbb{R}^3$ .

1) Montrer que la projection d'axe vertical  $\{(0, 0)\} \times \mathbb{R}$  (vertical) de  $S^2 \setminus \{(0, 0, \pm 1)\}$  sur le cylindre  $S^1 \times ]-1, 1[$  préserve les aires (théorème d'Archimède).

2) Montrer qu'un triangle de  $S^2$  est déterminé à isométrie près par ses angles  $(\alpha, \beta, \gamma) \in ]0, \pi[^3$ .  
*Indication.* L'angle en  $A$  est celui entre les plans orientés  $OAB$  et  $OAC$ , donc entre les vecteurs  $A \wedge B$  et  $A \wedge C$ .

3) Montrer que  $(\alpha, \beta, \gamma)$  prend exactement toutes les valeurs telles que

$$\alpha + \beta + \gamma > \pi, \quad -\alpha + \beta + \gamma < \pi, \quad \alpha - \beta + \gamma < \pi, \quad \alpha + \beta - \gamma < \pi.$$

4) Notons  $A(\alpha, \beta, \gamma)$  l'aire d'un triangle sphérique d'angles  $\alpha, \beta, \gamma$ , et  $L(\alpha)$  l'aire d'une lunule d'angle  $\alpha \in ]0, 2\pi[$  comprise entre deux méridiens. Montrer que

$$L(\alpha) = 2\alpha$$

$$A(\alpha, \beta, \gamma) + A(\alpha, \pi - \beta, \pi - \gamma) = L(\alpha)$$

$$A(\alpha, \beta, \gamma) + A(\alpha, \pi - \beta, \pi - \gamma) + A(\pi - \alpha, \pi - \beta, \gamma) + A(\pi - \alpha, \beta, \pi - \gamma) = 2\pi.$$

En déduire la formule de Girard (1629) :

$$A(\alpha, \beta, \gamma) = \alpha + \beta + \gamma - \pi.$$

**3 Géométrie hyperbolique** Soit  $n$  un entier au moins égal à 2. On identifie  $\mathbb{R}^{n+1} = \mathbb{R} \times \mathbb{R}^n$ , un point étant noté

$$X = (x_0, x), \quad x = (x_1, \dots, x_n).$$

On note  $Q(X) = -x_0^2 + \|x\|^2$  (forme quadratique) et  $B(X, Y) = -x_0y_0 + \langle x, y \rangle$  la forme bilinéaire associée, puis on définit l'espace hyperbolique par

$$H_n = \{X \in \mathbb{R}^{n+1} \mid Q(X) = -1, x_0 > 0\} = \{(x_0, x) \mid x_0 = \sqrt{1 + \|x\|^2}\}$$

$$g_{H_n} = B|_{TH_n} \text{ (restriction de } B \text{ à } TH_n).$$

Noter que  $H_n$  est difféomorphe à  $\mathbb{R}^n$ .

1) Montrer que  $g_{H_n}$  est définie positive partout, donc est une métrique riemannienne sur  $H_n$ . On l'appelle *métrique hyperbolique, modèle de l'hyperboloïde*.

2) *Modèle de la boule*. On note  $B^n = \{y \in \mathbb{R}^n \mid \|y\| < 1\}$  la boule unité de  $\mathbb{R}^n$ . Montrer que

$$\varphi(X) := \frac{x}{1 + x_0}$$

(projection de centre  $(-1, 0)$ ) est un difféomorphisme de  $H_n$  sur  $B^n$ , et que l'on a

$$\varphi_* g_{H_n} = \frac{4\|dy\|^2}{(1 - \|y\|^2)^2} =: g_B.$$

3) *Modèle du demi-espace*. On note

$$\mathbb{R}_+^n = \{z = (z_1, \dots, z_n) \in \mathbb{R}^n \mid z_n > 0\}$$

le *demi-espace supérieur*. On définit un difféomorphisme  $\psi$  comme restriction à  $B^n$  de l'inversion par rapport à la sphère  $S = S^{n-1}(-e_n, \sqrt{2})$  :

$$\psi(y) = i_S(y) = -e_n + 2 \frac{y + e_n}{\|y + e_n\|^2}.$$

Montrer que  $\psi$  est un difféomorphisme de  $B^n$  sur  $\mathbb{R}_+^n$ , et que l'on a

$$\psi_* g_B = \frac{\|dz\|^2}{z_n^2}.$$