

Géométrie différentielle 2020-2021

Corrigé du TD6

1) 1) Fixons $x_0 \in M$, et soit $\gamma : [0, a[\rightarrow N$ une courbe de longueur finie issue de $f(x_0)$. Montrons que γ se relève en une courbe $\tilde{\gamma} : [0, a[\rightarrow M$ telle que $f \circ \tilde{\gamma} = \gamma$ et $\tilde{\gamma}(0) = x_0$.

D'abord, df_x est toujours injective, donc puisque $\dim M = \dim N$, f est un difféomorphisme local. Donc $\tilde{\gamma}$ existe sur $[0, \varepsilon[$ pour $\varepsilon > 0$ assez petit.

Ensuite, si $\tilde{\gamma}_1$ et $\tilde{\gamma}_2$ sont deux relèvements de γ tels que $\tilde{\gamma}_1(0) = x_0 = \tilde{\gamma}_2(0)$, alors l'ensemble des points de $I = \text{dom}(\tilde{\gamma}_1) \cap \text{dom}(\tilde{\gamma}_2)$ est fermé dans I par continuité et séparation, et ouvert car f est un homéomorphisme local. Donc $\tilde{\gamma}_1 = \tilde{\gamma}_2$ sur I .

Donc il existe un relèvement $\tilde{\gamma} : [0, b[\rightarrow M$ maximal tel que $\tilde{\gamma}(0) = x_0$. Montrons par l'absurde que $a = b$. Si au contraire $b < a$, alors $\tilde{\gamma}([0, b[)$ a une longueur $\leq \text{long}(\gamma|_{[0, b[}) \leq \text{long}(\gamma) < +\infty$.

Comme M est complète, $\tilde{\gamma}(t)$ converge quand $t \rightarrow b^-$. En effet, si (t_n) est une suite croissant dans $[0, b[$ tendant vers b la série $\sum_{n=0}^{\infty} d(\tilde{\gamma}(t_n), \tilde{\gamma}(t_{n+1}))$ est majorée par $\text{long}(\tilde{\gamma}|_{[0, b[})$, donc est uniformément bornée. Donc $(\tilde{\gamma}(t_n))$ est de Cauchy, donc converge vers un point x_1 par complétude de M . Et comme la suite (t_n) est arbitraire, $\tilde{\gamma}(t)$ converge vers x_1 quand $t \rightarrow b^-$.

Comme f est un homéomorphisme local en x_1 , $\tilde{\gamma}$ de prolonge à $[0, b + \varepsilon[$, contredisant la maximalité de b . Donc $\tilde{\gamma}$ existe sur $[0, a[$.

Enfin, comme $\text{long}(\tilde{\gamma}) \leq \text{long}(\gamma) < +\infty$, $\tilde{\gamma}$ se prolonge continûment en a . Donc γ reste dans le compact $f \circ \gamma([0, a])$, cqfd.

Remarques. a) L'argument de prolongement est très semblable au critère de maximalité d'une solution d'une équation différentielle. En fait, dans le cas où $M = N = \mathbb{R}_{eucl}^n$, on a le théorème de Hadamard : si $f \in C^1(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^n)$ vérifie $\|df(x).v\| \geq \|v\|$ pour tout $(x, v) \in \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n$, alors f est un difféomorphisme global. Si f est de classe C^2 , ceci peut se prouver en étudiant l'équation différentielle $x' = df(x)^{-1}.(y - f(x_0))$, qui permet de relever une demi-droite $f(x_0) + \mathbb{R}_+(y - f(x_0))$.

b) La question 2) montrera que la restriction à γ de longueur finie est inutile pour le relèvement.

2) Montrons l'indication. Si $v \in T_x M$, la courbe $t \in \mathbb{R}_+ \mapsto \exp_x(tv)$ est de longueur finie donc se relève de façon unique en $\tilde{\gamma}_v : \mathbb{R}_+ \rightarrow N$ issue de x . Comme f est un homéomorphisme local, en recouvrant $[0, t_0]v_0$ par un nombre fini d'ouverts connexes U_i où f est un homéomorphisme d'inverse g_i , on voit que $\tilde{\gamma}_v(t) = g_i(\exp_x(tv))$ si $tv \in U_i$, donc $\tilde{\gamma}_v(t)$ est continue en (t, v) .

Posant $E_x(v) = \tilde{\gamma}_v(1)$, on obtient une application continue de $T_x M$ dans N telle que $f \circ E_x(v) = v$, ce qui prouve l'indication.

Notons $f^{-1}(\{u_0\}) = \{x_i \mid i \in I\}$, nous voulons montrer que pour ε assez petit on a

$$f^{-1}(B_h(y_0, \varepsilon)) = \coprod_{i \in I} U_i$$

avec $U_i \ni x_i$ et $f|_{U_i}$ un difféomorphisme sur $B_h(y_0, \varepsilon)$.

D'abord, l'application \exp_x induit un homéomorphisme

$$B_{T_{y_0} N}(0, \text{rayinj}_h(y_0)) \rightarrow B_h(y_0, \text{rayinj}_h(y_0)),$$

et $f \circ E_{x_i} = \exp_{x_i}$, donc $s_i = E_{x_i} \circ \exp_{x_i}^{-1}$ est une section de f définie sur $B_h(y_0, \text{rayinj}_h(y_0))$ et telle que $s_i(y_0) = x_i$.

Posons $U_i = s_i(B_h(y_0, \frac{1}{2}\text{rayinj}_h(y_0)))$. Alors $U_i \ni x_i$ et $f|_{U_i}$ est un homéomorphisme sur $B_h(y_0, \frac{1}{2}\text{rayinj}_h(y_0))$. De plus les U_i sont disjoints comme images de sections distinctes.

Reste à montrer que $f^{-1}(B_h(y_0, \frac{1}{2}\text{rayinj}_h(y_0))) \subset \coprod_{i \in I} U_i$. Si ce n'est pas le cas, il existe $x \in M \setminus (\coprod_{i \in I} U_i)$ tel que $f(x) = y \in B_h(y_0, \frac{1}{2}\text{rayinj}_h(y_0))$. On a

$$\text{rayinj}_h(y) \geq \text{ryinj}_h(y_0) - d(y_0, y) \geq \frac{1}{2}\text{rayinj}_h(y_0),$$

donc il existe une section s de f définie sur $B_h(\frac{1}{2}\text{rayinj}_h(y_0))$ et telle que $s(y) = x$. alors s est différente des s_i , donc $s(x_0)$ est différent des x_i , or $s(x_0) \in f^{-1}(\{y_0\})$, d'où une contradiction. Ceci achève la preuve que f est un revêtement.

3) a) D'après 2), l'application $\exp_x : T_x M \rightarrow M$ est un revêtement pour tout $x \in M$. Puisque M est connexe et $T_x M$ est simplement connexe, c'est le revêtement universel.

Soit $\gamma : [0, 1] \rightarrow M$ un lacet géodésique. On a $\gamma(t) = \exp_x(tv)$ avec $v \in T_x M$ non nul et $\exp_x(v) = x$. Donc γ se relève en le chemin $t \mapsto tv \in T_x M$, qui n'est pas un lacet : donc γ n'est pas homotope à zéro par théorie des revêtements (on n'utilise pas le fait que le revêtement soit universel).

b) Soit \mathcal{C} une classe d'homotopie non triviale de lacets de M , disons paramétrés par $[0, 1]$, et soit $\gamma \in \mathcal{C}$. On peut le supposer γ de classe C^∞ (même comme application de \mathbb{R}/\mathbb{Z} dans M), donc il a une longueur finie $L > 0$. Il suffit de montrer que l'ensemble

$$\mathcal{C}_L = \{\gamma \in \mathcal{C} \mid \text{long}(\gamma) \leq L \text{ et } \gamma \text{ est paramétrée proportionnellement à la longueur d'arc}\}$$

a un élément de longueur minimale.

Tout élément de \mathcal{C}_L est L -Lipschitz. Par Ascoli, comme M est compacte il existe une suite $(\gamma_n \in \mathcal{C}_L)$ telle que $\inf(\gamma_n) \rightarrow \ell = \inf_{\mathcal{C}_L} \text{long}(\gamma)$ et γ_n converge uniformément vers un lacet γ .

On a $\ell > 0$, sinon $\text{long}(\gamma_n)$ serait majoré par $\text{rayinj}(M)$ pour n assez grand, donc γ_n serait à valeurs dans une boule contractile et serait homotope à zéro. Cet argument est inutile ici mais servira dans la question suivante.

Le lacet γ_∞ est homotope à γ_n pour n assez grand (ceci est vrai plus généralement pour toute suite d'applications continues $P \rightarrow Q$ où P et Q sont des variétés et P est compacte) : en effet, $\gamma_n(t)$ sera dans la boule $B_g(\gamma_\infty(t), \varepsilon)$, $\varepsilon = \min_{t \in [0, 1]} \text{rayinj}_{\gamma(t)}(g)$. Une homotopie de γ_∞ à γ_n est

$$H_n(s, t) = \exp_{\gamma(t)}(s \exp_{\gamma_\infty(t)}^{-1}(\gamma_n(t))).$$

(Une autre preuve sans géométrie riemannienne est via une partition de l'unité).

Donc $\gamma_\infty \in \mathcal{C}$, de plus γ_∞ est L_n -Lipschitz pour tout n , où $L_n = \text{long}(\gamma_n)$. Donc γ est L_∞ -Lipschitz, avec $L_\infty = \inf_{\gamma \in \mathcal{C}_L} L_n = \inf_{\gamma \in \mathcal{C}_L} \text{long}(\gamma)$. Puisque $\gamma \in \mathcal{C}_L$, cet inf est un minimum et $\text{long}(\gamma_\infty) = L_\infty$.

Enfin, paramétrons γ_∞ par \mathbb{R}/\mathbb{Z} . Alors, si $t < u < t + \frac{1}{2}$, pour la distance sur \mathbb{R}/\mathbb{Z} induite par celle de \mathbb{R} , on a

$$d(\gamma_\infty[t], \gamma_\infty([u])) \leq \text{long}(\gamma_\infty|_{[t, u]}) \leq L_\infty(u - t) = L_\infty d([t], [u]).$$

Ces inégalités sont des égalités sinon on pourrait remplacer γ_∞ par un lacet homotope plus court. Donc γ_∞ minimise localement la longueur et est paramétrée par longueur d'arc, cqfd.

c) Soit \mathcal{C} l'ensemble de tous les lacets non homotopes à zéro. Cet ensemble est non vide car il contient $\exp_x \circ \tilde{\gamma}$ où $\tilde{\gamma}$ est un chemin joignant x à $x' \in \exp_x^{-1}(\{x\}) \setminus \{x\}$: x' existe car la fibre $\exp_x^{-1}(\{x\})$ est infinie puisque \exp_x est un revêtement, $T_x M$ est non compact et M est compacte et connexe.

Le raisonnement de b) montre que \mathcal{C} contient un élément γ_∞ de longueur L_∞ minimale : l'homotopie de γ_∞ à γ_n n'utilise pas le fait que les γ_n sont homotopes.

Posons

$$r = \text{rayinj}(M, g) = \min_{x \in M} \text{rayinj}_x(g).$$

Montrons que $L_\infty \geq 2r$: sinon, $\gamma_\infty([0, 1]) = \gamma_\infty([0, \frac{1}{2}]) \cup \gamma_\infty([\frac{1}{2}, 1])$ serait contenu dans $B_g(\gamma_\infty(0), r)$ qui est contractile. Cet argument n'utilise pas d'hypothèse sur \exp_x , seulement l'existence d'un lacet non homotope à zéro.

Montrons enfin que $L_\infty \leq 2r$: soit $x \in M$ tel que $\text{rayinj}_x(g) = r$, donc l'application $\exp_x : B'_{T_x M}(0, r) \rightarrow M$ (boule fermée) n'est pas un plongement. Puisque \exp_x est un difféomorphisme local, il existe $v_1, v_2 \in B'_{T_x M}(0, r)$ distincts (en fait dans la sphère $B'_{T_x M}(0, r)$) tels que $\exp_x(v_1) = \exp_x(v_2)$. Alors $\exp_x((1-2t)v_1)$ suivi de $\exp_x(2t-1)v_2$ donne un lacet continu γ de longueur $2r$, qui se relève en un chemin de v_1 à $v_2 \neq v_1$ donc n'est pas homotope à zéro. Donc $2r \geq L_\infty$.

Finalement, on a $L_\infty = 2r$.

2. 1) Les géodésiques de $S^n(1)$, qui sont des grands cercles, sont minimisantes jusqu'à la moitié de la longueur d'un grand cercle soit π (incluse), donc $\text{rayinj}_x(S^n) = \pi$ pour tout $x \in S^n$, donc $\text{rayinj}(S^n) = \pi$.

Pour les exercices 2-3-4, on a un revêtement $\pi : \widehat{M} \rightarrow M$, galoisien de groupe $\Gamma \subset \text{Isom}(\widehat{M})$. Si $x \in \widehat{M}$, l'exponentielle $\exp_{\pi(x)} = T_{\pi(x)} M \rightarrow M$ se relève en $\exp_x : T_x \widehat{M} \rightarrow \widehat{M}$. La première est un difféomorphisme de $B_{\pi(x)}(0, r)$ sur $B(\pi(x), r)$ si

- $d\exp_x$ est un difféomorphisme de $B_x(0, r)$ sur $B(x, r)$ soit $r \leq \text{rayinj}_x(\widehat{M})$,
- il n'existe pas de points $y, \gamma(y) \in B(x, r)$ tels que $\gamma \in \Gamma \setminus \{1\}$: ceci équivaut à

$$r \leq \frac{1}{2} \inf_{\gamma \in \Gamma \setminus \{1\}} d(x, \gamma(x)).$$

En fait, l'inf est un min car Γ agit proprement. Donc

$$\text{rayinj}_{\pi(x)}(M) = \min(\text{rayinj}_x(\widehat{M}), \frac{1}{2} \min_{\gamma \in \Gamma \setminus \{1\}} d(x, \gamma(x))).$$

2) Ici $\widehat{M} = S^n$, $\Gamma = \{\pm \text{Id}\}$, $\text{rayinj}_x(S^n) = \pi$ pour tout x . Puisque $d(y, -y) = \pi$ pour tout $y \in S^n$, il vient

- $\text{rayinj}_{\bar{x}}(\mathbb{RP}^n) = \frac{\pi}{2}$ pour tout $\bar{x} \in \mathbb{RP}^n$
- $\text{rayinj}(\mathbb{RP}^n) = \frac{\pi}{2}$.

3) Ici $\widehat{M} = S^3$, $\Gamma = \{R^k \mid 0 \leq k \leq q-1\}$ où $R(z_1, z_2) = (e^{\frac{2\pi i}{q}} z_1, e^{\frac{2\pi i p}{q}} z_2)$. De plus, $\text{rayinj}_x(S^3) = \pi$ pour tout $X = (x_1, x_2) \in S^3$. Donc

$$\text{rayinj}_X(L(p, q)) = \frac{1}{2} \min_{1 \leq k \leq q-1} \|X - R^k X\|.$$

Explicitons un peu : avec $\langle \cdot, \cdot \rangle$ le produit scalaire dans \mathbb{C} , on a

$$\begin{aligned} \|X - R^k X\| &= \arccos(\langle x_1, \omega^k x_1 \rangle + \langle x_2, \omega^{kp} x_2 \rangle) \\ &= \arccos(|x_1|^2 \cos \frac{2\pi k}{q} + |x_2|^2 \cos \frac{2\pi kp}{q}). \end{aligned}$$

Donc :

- Si $k(p \pm 1) \equiv 0 \pmod{q}$, $\|X - R^k X\|$ est constant égal à $2\pi \frac{\bar{k}}{q}$ où $k \equiv \pm k \pmod{q}$ et $1 \leq \bar{k} \leq \frac{q-1}{2}$.
- Sinon, $\|X - R^k X\|$ n'est pas constant, et son minimum est $2\pi \frac{\min(\bar{k}, \bar{kp})}{q}$ où $\bar{kp} \equiv kp \pmod{q}$ et $1 \leq \bar{kp} \leq \frac{q-1}{2}$. Le rayon d'injectivité en un point de $L(p, q)$ dépend donc du point.

Finalement, on a

$$\begin{aligned} \text{rayinj}(L(p, q)) &= \pi \frac{\min(\bar{k}, \bar{kp})}{q}, \quad \bar{k} \equiv \pm k \pmod{q}, \quad \bar{kp} \equiv kp \pmod{q}, \quad 1 \leq \bar{k}, \bar{kp} \leq \frac{q-1}{2} \\ \bar{k} = \bar{kp} &\Leftrightarrow (p \pm 1) \equiv 0 \pmod{q}. \end{aligned}$$

4) Ici $\widehat{M} = \mathbb{R}_+^2$, $\text{rayinj}(\mathbb{R}_+^2) + \text{nfty}$, $\Gamma = \{T^k \mid k \in \mathbb{Z}\}$ avec $T(x, y) = (\lambda x, \lambda y)$. Donc

$$\text{rayinj}_{\pi(x, y)}(M) = \min_{k \in \mathbb{Z}^*} \frac{1}{2} d((x, y), (\lambda^k x, \lambda^k y)).$$

Le calcul explicite de $d((x, y), (\lambda^k x, \lambda^k y))$ est assez pénible, mais il suffit de trouver son minimum sur \mathbb{R}_+^2 : l'isométrie T^k laisse invariante la géodésique $D = \{0\} \times]0, +\infty[$ sur laquelle elle agit par une translation de longueur $|k| \log |\lambda|$. Or la projection orthogonale sur D est 1-Lipschitz (cei se prouve par trigonométrie hyperbolique d'un quadrilatère à deux angles droits ou par convexité de la fonction distance), donc

$$\min_{(x, y) \in \mathbb{R}_+^2} d((x, y), T^k(x, y)) = |k| \log \lambda.$$

Donc

$$\text{rayn}(M) = \log \lambda.$$