

Réécriture de diagrammes pour les applications linéaires

P. Rannou

Institut de Mathématique de Luminy

Rencontre Géocal
15 février 2013

Le *PRO* des applications linéaires

Dans le *PRO* $\mathcal{L}(\mathbb{K})$ des applications \mathbb{K} -linéaires :

Le *PRO* des applications linéaires

Dans le *PRO* $\mathcal{L}(\mathbb{K})$ des applications \mathbb{K} -linéaires :

- ▶ un morphisme $\phi : n \rightarrow m$ est une application \mathbb{K} -linéaire $\phi : \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$, qui correspond à une matrice $A : m \times n$, c'est-à-dire une matrice à m lignes et n colonnes ;

Le *PRO* des applications linéaires

Dans le *PRO* $\mathcal{L}(\mathbb{K})$ des applications \mathbb{K} -linéaires :

- ▶ un morphisme $\phi : n \rightarrow m$ est une application \mathbb{K} -linéaire $\phi : \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$, qui correspond à une matrice $A : m \times n$, c'est-à-dire une matrice à m lignes et n colonnes ;
- ▶ la composition séquentielle correspond à la multiplication des matrices : $\phi \circ \psi$ correspond à AB si ϕ (resp. ψ) correspond à A (resp. B) ;

Le *PRO* des applications linéaires

Dans le *PRO* $\mathcal{L}(\mathbb{K})$ des applications \mathbb{K} -linéaires :

- ▶ un morphisme $\phi : n \rightarrow m$ est une application \mathbb{K} -linéaire $\phi : \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$, qui correspond à une matrice $A : m \times n$, c'est-à-dire une matrice à m lignes et n colonnes ;
- ▶ la composition séquentielle correspond à la multiplication des matrices : $\phi \circ \psi$ correspond à AB si ϕ (resp. ψ) correspond à A (resp. B) ;
- ▶ la composition parallèle correspond à la somme directe des matrices : $\phi \oplus \psi$ correspond à $A \oplus B$ si ϕ (resp. ψ) correspond à A (resp. B).

Le *PRO* des applications linéaires

Dans le *PRO* $\mathcal{L}(\mathbb{K})$ des applications \mathbb{K} -linéaires :

- ▶ un morphisme $\phi : n \rightarrow m$ est une application \mathbb{K} -linéaire $\phi : \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$, qui correspond à une matrice $A : m \times n$, c'est-à-dire une matrice à m lignes et n colonnes ;
- ▶ la composition séquentielle correspond à la multiplication des matrices : $\phi \circ \psi$ correspond à AB si ϕ (resp. ψ) correspond à A (resp. B) ;
- ▶ la composition parallèle correspond à la somme directe des matrices : $\phi \oplus \psi$ correspond à $A \oplus B$ si ϕ (resp. ψ) correspond à A (resp. B).

Rappel : $A \oplus B = \begin{pmatrix} A & 0 \\ 0 & B \end{pmatrix}$

Générateurs (ou portes)

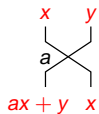
échange

$$\chi_a : 2 \rightarrow 2$$

Générateurs (ou portes)

échange

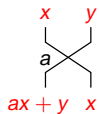
$$\chi_a : 2 \rightarrow 2$$



Générateurs (ou portes)

échange

$\chi_a : 2 \rightarrow 2$

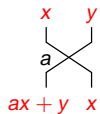


$$\begin{pmatrix} a & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Générateurs (ou portes)

échange

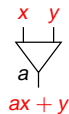
$$\chi_a : 2 \rightarrow 2$$



$$\begin{pmatrix} a & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

somme

$$\sigma_a : 2 \rightarrow 1$$

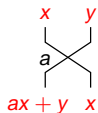


$$\begin{pmatrix} a & 1 \end{pmatrix}$$

Générateurs (ou portes)

échange

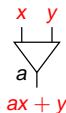
$$\chi_a : 2 \rightarrow 2$$



$$\begin{pmatrix} a & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

somme

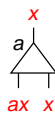
$$\sigma_a : 2 \rightarrow 1$$



$$(a \ 1)$$

duplication

$$\sigma_a^* : 1 \rightarrow 2$$

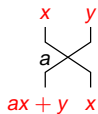


$$\begin{pmatrix} a \\ 1 \end{pmatrix}$$

Générateurs (ou portes)

échange

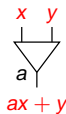
$$\chi_a : 2 \rightarrow 2$$



$$\begin{pmatrix} a & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

somme

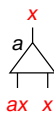
$$\sigma_a : 2 \rightarrow 1$$



$$(a \quad 1)$$

duplication

$$\sigma_a^* : 1 \rightarrow 2$$



$$\begin{pmatrix} a \\ 1 \end{pmatrix}$$

scalaire

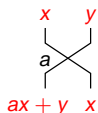
$$\mu_a : 1 \rightarrow 1$$



Générateurs (ou portes)

échange

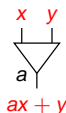
$$\chi_a : 2 \rightarrow 2$$



$$\begin{pmatrix} a & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

somme

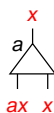
$$\sigma_a : 2 \rightarrow 1$$



$$(a \ 1)$$

duplication

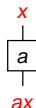
$$\sigma_a^* : 1 \rightarrow 2$$



$$\begin{pmatrix} a \\ 1 \end{pmatrix}$$

scalaire

$$\mu_a : 1 \rightarrow 1$$



zéro

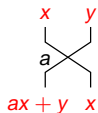
$$\eta : 0 \rightarrow 1$$



Générateurs (ou portes)

échange

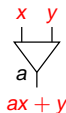
$$\chi_a : 2 \rightarrow 2$$



$$\begin{pmatrix} a & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

somme

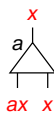
$$\sigma_a : 2 \rightarrow 1$$



$$(a \quad 1)$$

duplication

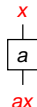
$$\sigma_a^* : 1 \rightarrow 2$$



$$\begin{pmatrix} a \\ 1 \end{pmatrix}$$

scalaire

$$\mu_a : 1 \rightarrow 1$$



zéro

$$\eta : 0 \rightarrow 1$$

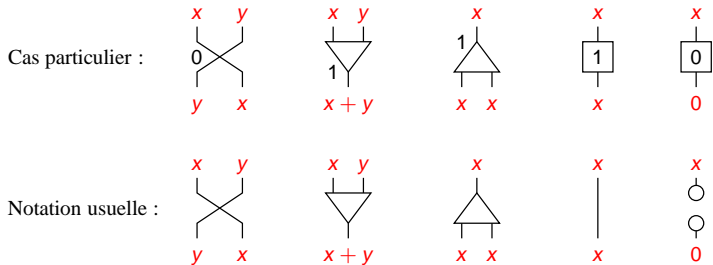


effacement

$$\eta^* : 1 \rightarrow 0$$



Remarques :



Diagrammes équivalents

x

y

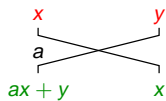
z

x

y

z

Diagrammes équivalents

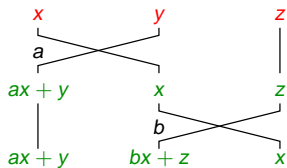


x

y

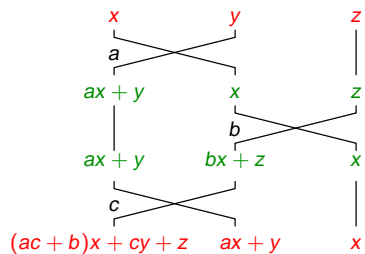
z

Diagrammes équivalents



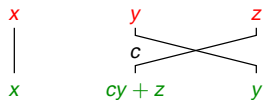
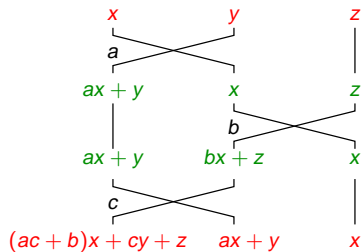
x y z

Diagrammes équivalents

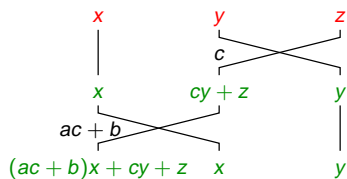
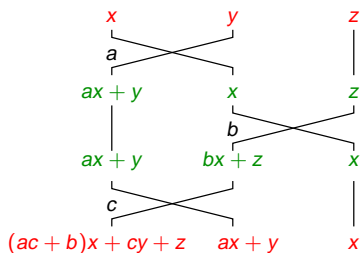


x y z

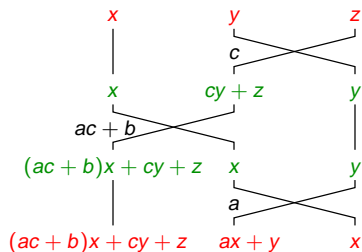
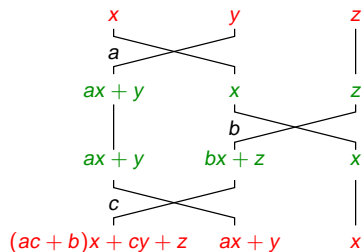
Diagrammes équivalents



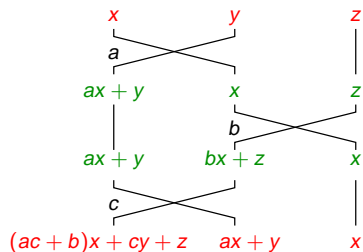
Diagrammes équivalents



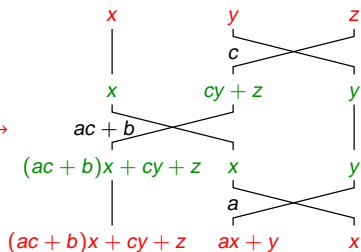
Diagrammes équivalents



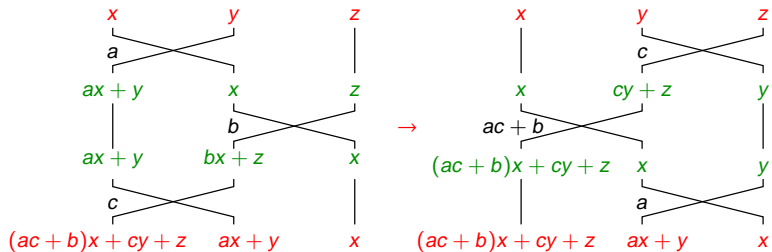
Diagrammes équivalents



→

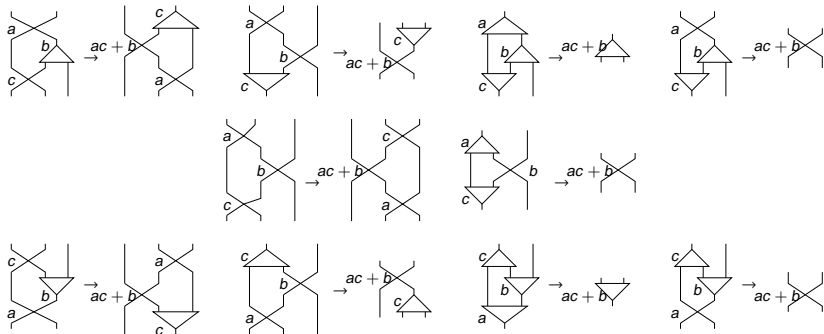


Diagrammes équivalents

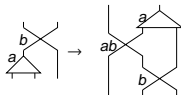
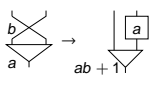
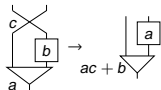
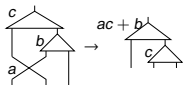
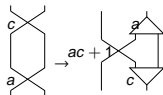
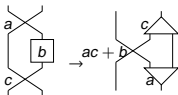
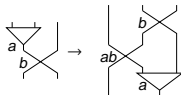
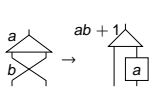
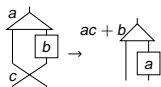
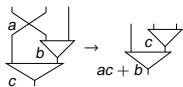


Autrement dit, ces diagrammes correspondent à la même matrice 3×3 .

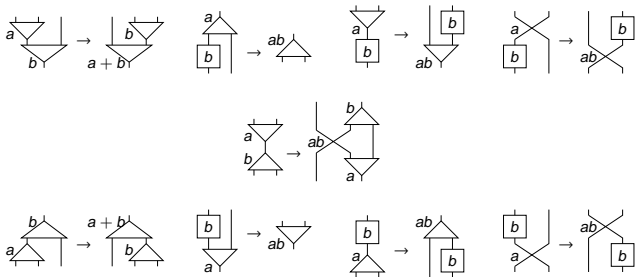
Relations (I)



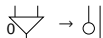
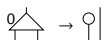
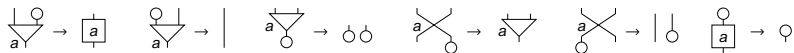
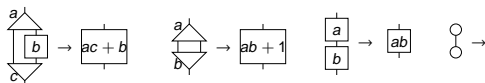
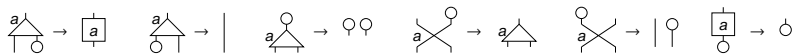
Relations (II)



Relations (III)



Relations (IV)



Théorème (convergence, et complétude)

Ce système de réécriture est *convergent*, c'est à dire qu'il satisfait les propriétés de *confluence* et de *terminaison*.

Théorème (convergence, et complétude)

Ce système de réécriture est *convergent*, c'est à dire qu'il satisfait les propriétés de *confluence* et de *terminaison*.

De plus il est *complet* pour l'algèbre \mathbb{K} -linéaire :

Théorème (convergence, et complétude)

Ce système de réécriture est *convergent*, c'est à dire qu'il satisfait les propriétés de *confluence* et de *terminaison*.

De plus il est *complet* pour l'algèbre \mathbb{K} -linéaire :

- ▶ toute application \mathbb{K} -linéaire $\phi : \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$ correspond à un diagramme $n \rightarrow m$;

Théorème (convergence, et complétude)

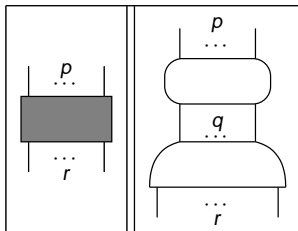
Ce système de réécriture est *convergent*, c'est à dire qu'il satisfait les propriétés de *confluence* et de *terminaison*.

De plus il est *complet* pour l'algèbre \mathbb{K} -linéaire :

- ▶ toute application \mathbb{K} -linéaire $\phi : \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$ correspond à un diagramme $n \rightarrow m$;
- ▶ deux tels diagrammes définissent la même application \mathbb{K} -linéaire si et seulement s'ils ont la même forme réduite.

Grammaire pour les formes canoniques

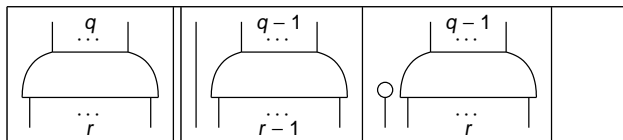
forme canonique



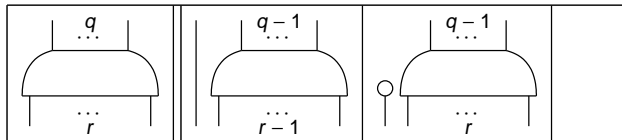
forme non dégénérée

forme dégénérée

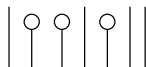
Forme dégénérée



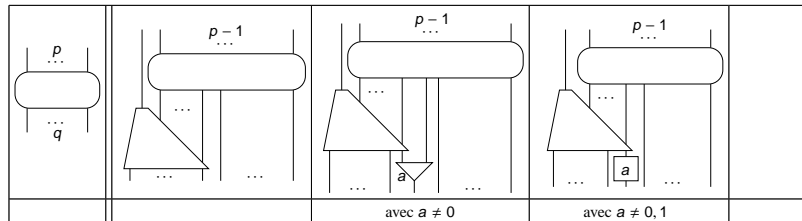
Forme dégénérée



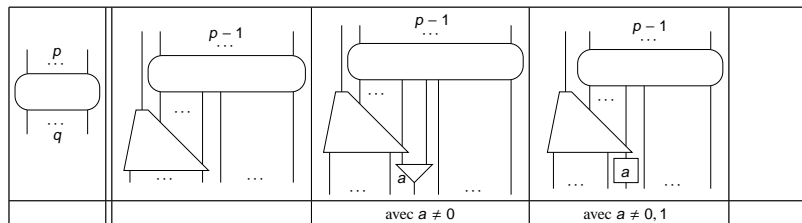
Exemple :



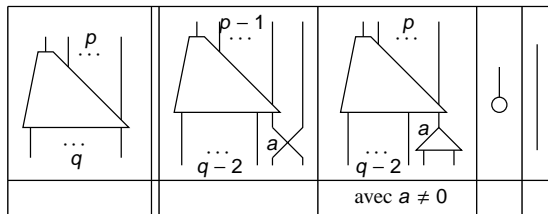
Forme non-dégénérée



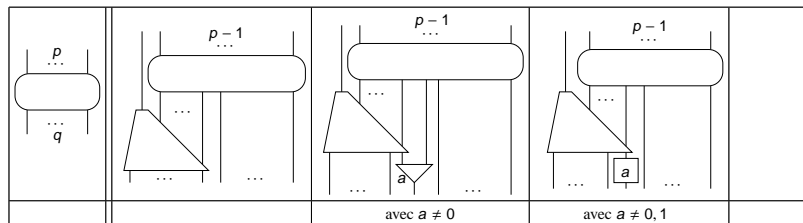
Forme non-dégénérée



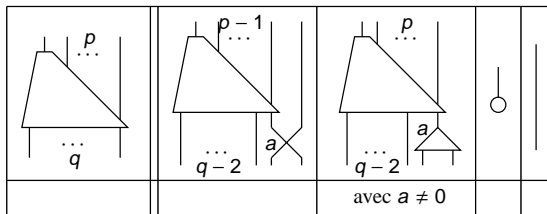
Escalier



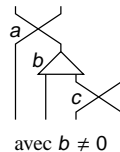
Forme non-dégénérée



Escalier



Exemple



Exemple de forme canonique

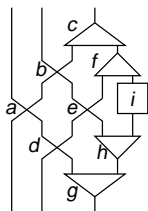
Voici des formes canoniques qui correspondent à la matrice suivante :

$$\begin{pmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{pmatrix}$$

Exemple de forme canonique

Voici des formes canoniques qui correspondent à la matrice suivante :

$$\begin{pmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{pmatrix}$$



$$c, f, g, h \neq 0$$

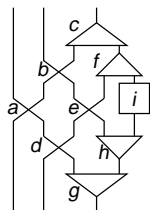
$$i \neq 0, 1$$

cas générique

Exemple de forme canonique

Voici des formes canoniques qui correspondent à la matrice suivante :

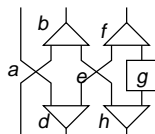
$$\begin{pmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{pmatrix}$$



$$c, f, g, h \neq 0$$

$$i \neq 0, 1$$

cas générique



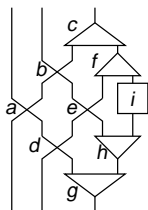
$$b, f, d, h \neq 0$$

$$g \neq 0, 1$$

Exemple de forme canonique

Voici des formes canoniques qui correspondent à la matrice suivante :

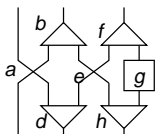
$$\begin{pmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{pmatrix}$$



$c, f, g, h \neq 0$

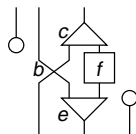
$i \neq 0, 1$

cas générique



$b, f, d, h \neq 0$

$g \neq 0, 1$



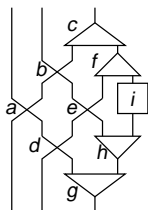
$c, e \neq 0$

$f \neq 0, 1$

Exemple de forme canonique

Voici des formes canoniques qui correspondent à la matrice suivante :

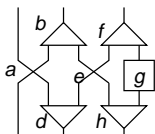
$$\begin{pmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{pmatrix}$$



$c, f, g, h \neq 0$

$i \neq 0, 1$

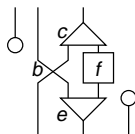
cas générique



$b, f, d, h \neq 0$

$g \neq 0, 1$

deux cas dégénérés



$c, e \neq 0$

$f \neq 0, 1$

Confluence locale

Stratégie utilisée :

Confluence locale

Stratégie utilisée :

- ▶ **lemme I** : *Tout diagramme se réduit en une forme canonique.*

Confluence locale

Stratégie utilisée :

- ▶ **lemme I** : *Tout diagramme se réduit en une forme canonique.*
En particulier, tout diagramme irréductible est une forme canonique.
La réciproque est aussi vraie : les formes canoniques sont irréductibles.

Confluence locale

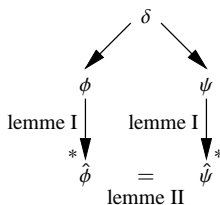
Stratégie utilisée :

- ▶ **lemme I** : *Tout diagramme se réduit en une forme canonique.*
En particulier, tout diagramme irréductible est une forme canonique.
La réciproque est aussi vraie : les formes canoniques sont irréductibles.
- ▶ **lemme II** : *À chaque matrice correspond un unique diagramme en forme canonique.*

Confluence locale

Stratégie utilisée :

- ▶ **lemme I** : *Tout diagramme se réduit en une forme canonique.*
En particulier, tout diagramme irréductible est une forme canonique.
La réciproque est aussi vraie : les formes canoniques sont irréductibles.
- ▶ **lemme II** : *À chaque matrice correspond un unique diagramme en forme canonique.*



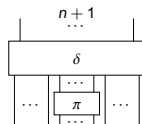
Preuve du lemme I par récurrence double

$(H_{n,k})$: tout diagramme à n fils en entrée et k portes se réduit en une forme canonique.

Preuve du lemme I par récurrence double

$(H_{n,k})$: tout diagramme à n fils en entrée et k portes se réduit en une forme canonique.

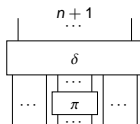
On suppose (H_n) et $(H_{n+1,k})$: montrons $(H_{n+1,k+1})$.



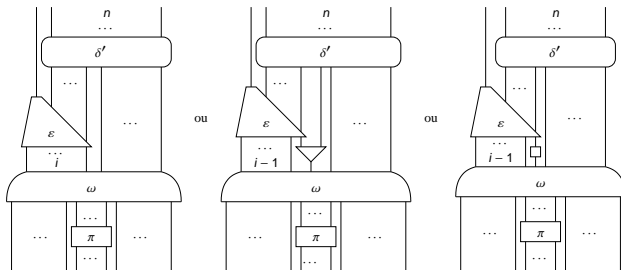
Preuve du lemme I par récurrence double

$(H_{n,k})$: tout diagramme à n fils en entrée et k portes se réduit en une forme canonique.

On suppose (H_n) et $(H_{n+1,k})$: montrons $(H_{n+1,k+1})$.



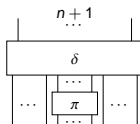
D'après $(H_{n+1,k})$, δ se réduit en forme canonique :



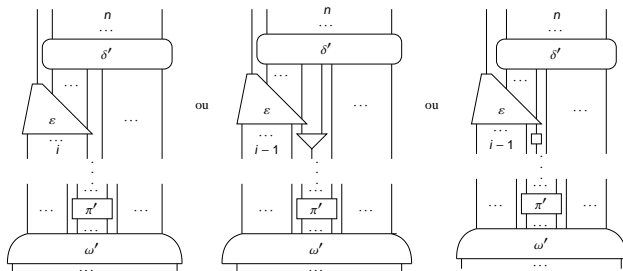
Preuve du lemme I par récurrence double

$(H_{n,k})$: tout diagramme à n fils en entrée et k portes se réduit en une forme canonique.

On suppose (H_n) et $(H_{n+1,k})$: montrons $(H_{n+1,k+1})$.



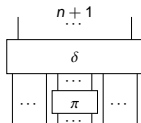
D'après $(H_{n+1,k})$, δ se réduit en forme canonique :



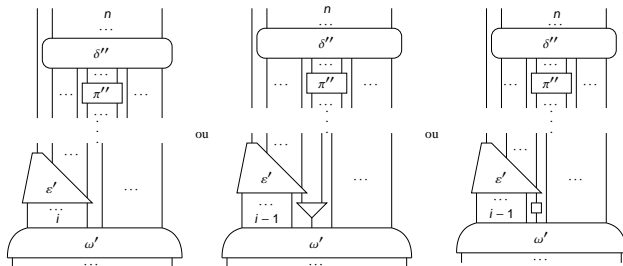
Preuve du lemme I par récurrence double

$(H_{n,k})$: tout diagramme à n fils en entrée et k portes se réduit en une forme canonique.

On suppose (H_n) et $(H_{n+1,k})$: montrons $(H_{n+1,k+1})$.

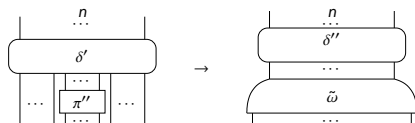


D'après $(H_{n+1,k})$, δ se réduit en forme canonique :



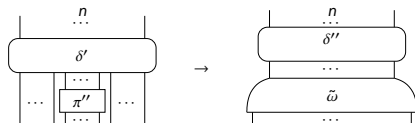
Preuve du lemme I (suite)

D'après (H_n) on a la réduction suivante :

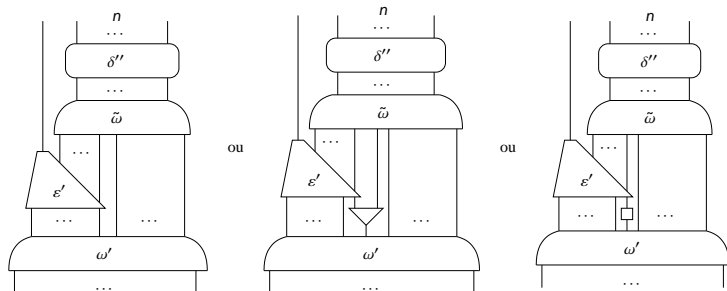


Preuve du lemme I (suite)

D'après (H_n) on a la réduction suivante :

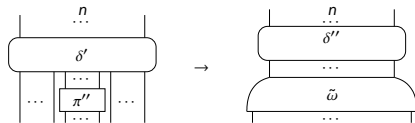


ce qui nous donne :

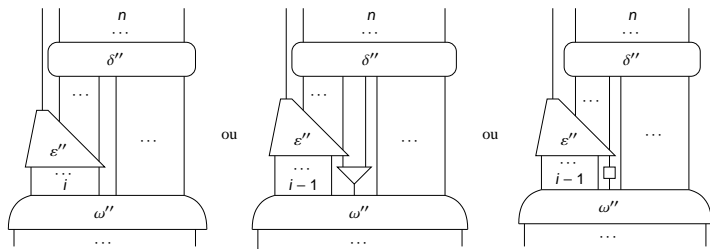


Preuve du lemme I (suite)

D'après (H_n) on a la réduction suivante :

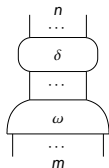


ce qui nous donne :



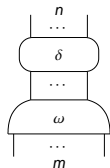
Lemme II

Soit M une matrice $m \times n$. Un diagrammes en forme canonique représentant M est de la forme suivante :

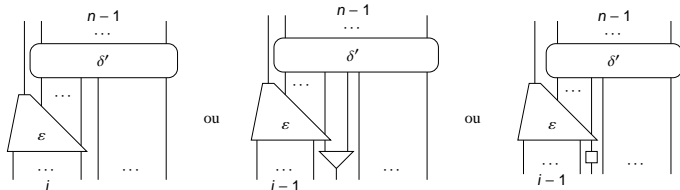


Lemme II

Soit M une matrice $m \times n$. Un diagrammes en forme canonique représentant M est de la forme suivante :

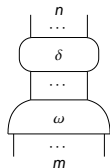


Soit N la matrice M privée de ses lignes nulles. N correspond à δ qui est de la forme suivante :

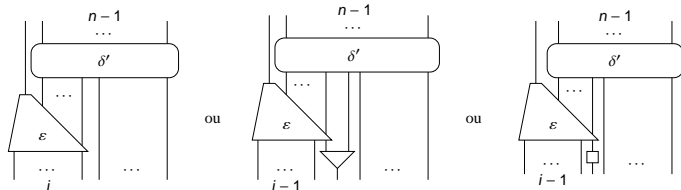


Lemme II

Soit M une matrice $m \times n$. Un diagrammes en forme canonique représentant M est de la forme suivante :



Soit N la matrice M privée de ses lignes nulles. N correspond à δ qui est de la forme suivante :



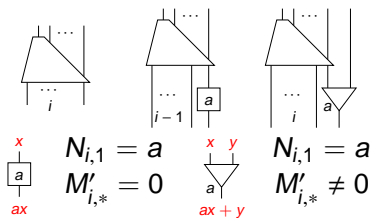
On a $N_{i,1} \neq 0$ et $N_{k,1} = 0$ pour $k > i$

Lemme II (suite)

On appelle M' la matrice N privée de sa première colonne.

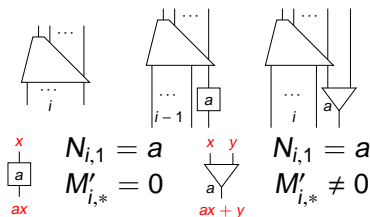
Lemme II (suite)

On appelle M' la matrice N privée de sa première colonne.
pour i :

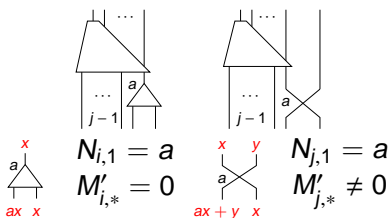


Lemme II (suite)

On appelle M' la matrice N privée de sa première colonne.
pour i :

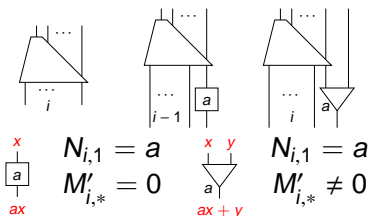


pour $j < i$:

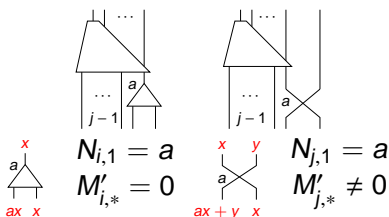


Lemme II (suite)

On appelle M' la matrice N privée de sa première colonne.
pour i :



pour $j < i$:



On appelle N' la matrice M' privée de ces lignes nulles. On raisonne par induction sur N' et δ'

Terminaison(I)

On appelle $\mathcal{O}(\mathbb{N})$ le monoïde libre engendré par l'ensemble \mathbb{N} , les éléments de $\mathcal{O}(\mathbb{N})$ sont 0 et les sommes formelles suivante :

$$\sum a_i \{b_i\}$$

avec $a_i, b_i \neq 0$ et si $i \neq j$ alors $b_i \neq b_j$

Terminaison(I)

On appelle $\mathcal{O}(\mathbb{N})$ le monoïde libre engendré par l'ensemble \mathbb{N} , les éléments de $\mathcal{O}(\mathbb{N})$ sont 0 et les sommes formelles suivante :

$$\sum a_i \{b_i\}$$

avec $a_i, b_i \neq 0$ et si $i \neq j$ alors $b_i \neq b_j$

On munit $\mathcal{O}(\mathbb{N})$ de l'ordre suivant sur les monômes :

$a\{b\} < c\{d\}$ si $b < d$ ou $b = d$ et $a < c$;

Terminaison(I)

On appelle $O(\mathbb{N})$ le monoïde libre engendré par l'ensemble \mathbb{N} , les éléments de $O(\mathbb{N})$ sont 0 et les sommes formelles suivante :

$$\sum a_i \{b_i\}$$

avec $a_i, b_i \neq 0$ et si $i \neq j$ alors $b_i \neq b_j$

On munit $O(\mathbb{N})$ de l'ordre suivant sur les monômes :

$$a\{b\} < c\{d\} \text{ si } b < d \text{ ou } b = d \text{ et } a < c ;$$

Soit $e, f \in O(\mathbb{N})$ tel que $e \neq f$. On appelle g le plus grand monôme sur lequel e et f diffèrent.

- ▶ si g appartient à e alors $e > f$
- ▶ si g appartient à f alors $e < f$

Terminaison(II)

Soit $\delta : p \rightarrow q$ un diagramme on définit alors les trois fonctions suivantes :

- ▶ $\overline{\delta} : \mathbb{N}^p \rightarrow \mathbb{N}^q$
- ▶ $\underline{\delta} : \mathbb{N}^q \rightarrow \mathbb{N}^p$
- ▶ $[\delta] : \mathbb{N}^{p+q} \rightarrow \mathcal{O}(\mathbb{N})$

de la manière suivante :

Terminaison(II)

Soit $\delta : p \rightarrow q$ un diagramme on définit alors les trois fonctions suivantes :

- ▶ $\overline{\delta} : \mathbb{N}^p \rightarrow \mathbb{N}^q$
- ▶ $\underline{\delta} : \mathbb{N}^q \rightarrow \mathbb{N}^p$
- ▶ $[\delta] : \mathbb{N}^{p+q} \rightarrow \mathcal{O}(\mathbb{N})$

de la manière suivante :

$$\overline{\phi \otimes \psi}(\vec{e}_1 \otimes \vec{e}_2) = \overline{\phi}(\vec{e}_1) \otimes \overline{\psi}(\vec{e}_2)$$

Terminaison(II)

Soit $\delta : p \rightarrow q$ un diagramme on définit alors les trois fonctions suivantes :

- ▶ $\overline{\delta} : \mathbb{N}^p \rightarrow \mathbb{N}^q$
- ▶ $\underline{\delta} : \mathbb{N}^q \rightarrow \mathbb{N}^p$
- ▶ $[\delta] : \mathbb{N}^{p+q} \rightarrow \mathcal{O}(\mathbb{N})$

de la manière suivante :

$$\overline{\phi \otimes \psi}(\vec{e}_1 \otimes \vec{e}_2) = \overline{\phi}(\vec{e}_1) \otimes \overline{\psi}(\vec{e}_2)$$
$$\underline{\phi \otimes \psi}(\vec{s}_1 \otimes \vec{s}_2) = \underline{\phi}(\vec{s}_1) \otimes \underline{\psi}(\vec{s}_2)$$

Terminaison(II)

Soit $\delta : p \rightarrow q$ un diagramme on définit alors les trois fonctions suivantes :

- ▶ $\overline{\delta} : \mathbb{N}^p \rightarrow \mathbb{N}^q$
- ▶ $\underline{\delta} : \mathbb{N}^q \rightarrow \mathbb{N}^p$
- ▶ $[\delta] : \mathbb{N}^{p+q} \rightarrow \mathcal{O}(\mathbb{N})$

de la manière suivante :

$$\begin{aligned}\overline{\phi \otimes \psi}(\vec{e}_1 \otimes \vec{e}_2) &= \overline{\phi}(\vec{e}_1) \otimes \overline{\psi}(\vec{e}_2) \\ \phi \otimes \psi(\vec{s}_1 \otimes \vec{s}_2) &= \phi(\vec{s}_1) \otimes \psi(\vec{s}_2) \\ [\phi \otimes \psi](\overline{\vec{e}_1 \otimes \vec{e}_2}, \vec{s}_1 \otimes \vec{s}_2) &= [\overline{\phi}](\vec{e}_1, \vec{s}_1) + [\psi](\vec{e}_2, \vec{s}_2)\end{aligned}$$

Terminaison(II)

Soit $\delta : p \rightarrow q$ un diagramme on définit alors les trois fonctions suivantes :

- ▶ $\overline{\delta} : \mathbb{N}^p \rightarrow \mathbb{N}^q$
- ▶ $\underline{\delta} : \mathbb{N}^q \rightarrow \mathbb{N}^p$
- ▶ $[\delta] : \mathbb{N}^{p+q} \rightarrow \mathcal{O}(\mathbb{N})$

de la manière suivante :

$$\begin{aligned}\overline{\phi \otimes \psi}(\vec{e}_1 \otimes \vec{e}_2) &= \overline{\phi}(\vec{e}_1) \otimes \overline{\psi}(\vec{e}_2) \\ \phi \otimes \psi(\vec{s}_1 \otimes \vec{s}_2) &= \phi(\vec{s}_1) \otimes \psi(\vec{s}_2) \\ [\phi \otimes \psi](\vec{e}_1 \otimes \vec{e}_2, \vec{s}_1 \otimes \vec{s}_2) &= [\overline{\phi}](\vec{e}_1, \vec{s}_1) + [\overline{\psi}](\vec{e}_2, \vec{s}_2) \\ \overline{\phi \circ \psi}(\vec{e}) &= \overline{\phi}(\overline{\psi}(\vec{e}))\end{aligned}$$

Terminaison(II)

Soit $\delta : p \rightarrow q$ un diagramme on définit alors les trois fonctions suivantes :

- ▶ $\overline{\delta} : \mathbb{N}^p \rightarrow \mathbb{N}^q$
- ▶ $\underline{\delta} : \mathbb{N}^q \rightarrow \mathbb{N}^p$
- ▶ $[\delta] : \mathbb{N}^{p+q} \rightarrow \mathcal{O}(\mathbb{N})$

de la manière suivante :

$$\begin{aligned}\overline{\phi \otimes \psi}(\vec{e}_1 \otimes \vec{e}_2) &= \overline{\phi}(\vec{e}_1) \otimes \overline{\psi}(\vec{e}_2) \\ \phi \otimes \psi(\vec{s}_1 \otimes \vec{s}_2) &= \underline{\phi}(\vec{s}_1) \otimes \underline{\psi}(\vec{s}_2) \\ [\phi \otimes \psi](\vec{e}_1 \otimes \vec{e}_2, \vec{s}_1 \otimes \vec{s}_2) &= [\overline{\phi}](\vec{e}_1, \vec{s}_1) + [\underline{\psi}](\vec{e}_2, \vec{s}_2) \\ \overline{\phi \circ \psi}(\vec{e}) &= \overline{\phi}(\underline{\psi}(\vec{e})) \\ \underline{\phi \circ \psi}(\vec{s}) &= \underline{\psi}(\overline{\phi}(\vec{s}))\end{aligned}$$

Terminaison(II)

Soit $\delta : p \rightarrow q$ un diagramme on définit alors les trois fonctions suivantes :

- ▶ $\overline{\delta} : \mathbb{N}^p \rightarrow \mathbb{N}^q$
- ▶ $\underline{\delta} : \mathbb{N}^q \rightarrow \mathbb{N}^p$
- ▶ $[\delta] : \mathbb{N}^{p+q} \rightarrow \mathcal{O}(\mathbb{N})$

de la manière suivante :

$$\begin{aligned}\overline{\phi \otimes \psi}(\vec{e}_1 \otimes \vec{e}_2) &= \overline{\phi}(\vec{e}_1) \otimes \overline{\psi}(\vec{e}_2) \\ \phi \otimes \psi(\vec{s}_1 \otimes \vec{s}_2) &= \phi(\vec{s}_1) \otimes \psi(\vec{s}_2) \\ [\phi \otimes \psi](\vec{e}_1 \otimes \vec{e}_2, \vec{s}_1 \otimes \vec{s}_2) &= [\overline{\phi}](\vec{e}_1, \vec{s}_1) + [\overline{\psi}](\vec{e}_2, \vec{s}_2) \\ \overline{\phi \circ \psi}(\vec{e}) &= \overline{\phi}(\overline{\psi}(\vec{e})) \\ \phi \circ \psi(\vec{s}) &= \psi(\phi(\vec{s})) \\ [\phi \circ \psi](\vec{e}, \vec{s}) &= [\overline{\phi}](\vec{e}, \underline{\psi}(\vec{s})) + [\psi](\overline{\phi}(\vec{e}), \vec{s})\end{aligned}$$

Terminaison(III)

$\overline{\chi}_a(\mathbf{e}_1 \otimes \mathbf{e}_2) = (2\mathbf{e}_1 + \mathbf{e}_2) \otimes \mathbf{e}_2$ $\underline{\chi}_a(\mathbf{s}_1 \otimes \mathbf{s}_2) = (2\mathbf{s}_1 + \mathbf{s}_2) \otimes \mathbf{s}_2$ $[\underline{\chi}_a](\mathbf{e}_1 \otimes \mathbf{e}_2, \mathbf{s}_1 \otimes \mathbf{s}_2) = \{\mathbf{e}_1\} + \{\mathbf{s}_1\}$	$\overline{\mu}_a(\mathbf{e}) = 2\mathbf{e}$ $\underline{\mu}_a(\mathbf{s}) = 2\mathbf{s}$ $[\underline{\mu}_a](\mathbf{e}, \mathbf{s}) = \{\mathbf{e}\} + \{\mathbf{s}\}$
$\overline{\sigma}_a(\mathbf{e}_1 \otimes \mathbf{e}_2) = 2\mathbf{e}_1 + \mathbf{e}_2$ $\underline{\sigma}_a(\mathbf{s}) = 2\mathbf{s} \otimes \mathbf{s}$ $[\underline{\sigma}_a](\mathbf{e}_1 \otimes \mathbf{e}_2, \mathbf{s}) = \{\mathbf{e}_1\} + \{\mathbf{s}\}$	$\overline{\eta}() = 1$ $\underline{\eta}(\mathbf{s}) = ()$ $[\underline{\eta}](\mathbf{s}) = \{\mathbf{s}\}$
$\overline{\sigma}_a^*(\mathbf{e}) = 2\mathbf{e} \otimes \mathbf{e}$ $\underline{\sigma}_a^*(\mathbf{s}_1 \otimes \mathbf{s}_2) = 2\mathbf{e}_1 + \mathbf{e}_2$ $[\underline{\sigma}_a^*]: 1(\mathbf{e}, \mathbf{s}_1 \otimes \mathbf{s}_2) = \{\mathbf{e}\} + \{\mathbf{s}_1\}$	$\overline{\eta}^*(\mathbf{e}) = ()$ $\underline{\eta}^*() = 1$ $[\underline{\eta}^*](\mathbf{e}) = \{\mathbf{e}\}$

Terminaison(IV)

Théorème (Yves Guiraud) :

le système vérifie la propriété de terminaison si :

- ▶ les fonctions $\bar{\phi}$, $\underline{\phi}$, $[\phi]$ sont croissantes ;

Terminaison(IV)

Théorème (Yves Guiraud) :

le système vérifie la propriété de terminaison si :

- ▶ les fonctions $\bar{\phi}, \underline{\phi}, [\phi]$ sont croissantes ;
- ▶ et pour toutes les règles on a : $\bar{\gamma} \geq \bar{\delta}, \underline{\gamma} \geq \underline{\delta}, [\gamma] > [\delta]$ où γ est le membre gauche et δ est le membre droit.