

Devoir - Parité démographique en classification supervisée

1- $R(g) = \mathbb{P}(g(x) \neq y)$

2025-2026
R. AZAÏS

$$= \int_{\mathbb{R}} \mathbb{P}(g(x) \neq y \mid X=x) f_X(dx)$$

$$= \int_{\mathbb{R}} \{1 - \mathbb{P}(Y = g(x) \mid X=x)\} f_X(dx)$$

$$= \int_{\mathbb{R}} \{1 - P_{g(x)}(x)\} f_X(dx)$$

2- On pose $g^*(x) = \operatorname{argmax}_k P_k(x)$

$$R(g) - R(g^*) = \int_{\mathbb{R}} \{P_{g^*(x)}(x) - P_{g(x)}(x)\} f_X(dx)$$

$$\text{On } P_{g^*(x)}(x) = \max_k P_k(x)$$

$$\text{donc } P_{g^*(x)}(x) - P_{g(x)}(x) \geq 0, \quad \forall x \in \mathbb{R}$$

$$\text{Ainsi } R(g) \geq R(g^*), \quad \forall g: \mathbb{R} \xrightarrow{\text{meas.}} \{1, \dots, K\}$$

$$3- S \in \{-1, 1\}$$

$$X \in \{0, 1\}$$

$$Y \in \{1, 2\}$$

Loi de $X|S$

| | $x=0$ | $x=1$ |
|--------|---------------|---------------|
| $s=-1$ | $\frac{3}{4}$ | $\frac{1}{4}$ |
| $s=1$ | $\frac{1}{5}$ | $\frac{4}{5}$ |

Loi de $Y|X$

| | $y=1$ | $y=2$ |
|-------|----------------|----------------|
| $x=0$ | $\frac{2}{3}$ | $\frac{1}{3}$ |
| $x=1$ | $\frac{1}{10}$ | $\frac{9}{10}$ |

$$g^*(x) = \operatorname{argmax}_k P_k(x) \text{ donc } \begin{cases} g^*(0) = 1 \\ g^*(1) = 2 \end{cases}$$

$$\text{Ainsi, } P(g^*(X)=2 \mid S=1) = P(X=1 \mid S=1) = \frac{4}{5}$$

$$\text{et } P(g^*(X)=2 \mid S=-1) = P(X=1 \mid S=-1) = \frac{1}{4}$$

$$\text{De même, } P(g^*(X)=1 \mid S=1) = P(X=0 \mid S=1) = \frac{1}{5}$$

$$\text{et } P(g^*(X)=1 \mid S=-1) = P(X=0 \mid S=-1) = \frac{3}{4}$$

La parité démographique n'est donc pas respectée.

4- D'après la question 1, on a

$$R(g) = \sum_{s \in \{-1,1\}} \pi_s \int_{\mathbb{R}} \{1 - P_{g(x,s)}(x,s)\} \mathbb{P}_{x|s}(dx|s)$$

ce qu'on peut réécrire

$$R(g) = \sum_{k=1}^K \sum_{s \in \{-1,1\}} \pi_s \int_{\mathbb{R}} \{1 - P_k(x,s)\} \mathbb{1}_{\{g(x,s)=k\}} \mathbb{P}_{x|s}(dx|s)$$

On a aussi, $\forall s \in \{-1,1\}$, $\forall k \in \{1, \dots, K\}$,

$$\begin{aligned} \mathbb{P}(g(x,s)=k \mid s=s) &= \int_{\mathbb{R}} \underbrace{\mathbb{P}(g(x,s)=k \mid x=x, s=s)}_{= \mathbb{1}_{\{g(x,s)=k\}}} \mathbb{P}_{x|s}(dx|s) \\ &= \mathbb{1}_{\{g(x,s)=k\}} \end{aligned}$$

En remarquant que

$$\begin{aligned} &\lambda_k \{ \mathbb{P}(g(x,s)=k \mid s=1) - \mathbb{P}(g(x,s)=k \mid s=-1) \} \\ &= \lambda_k \sum_{s \in \{-1,1\}} s \mathbb{P}(g(x,s)=k \mid s=s), \end{aligned}$$

On trouve κ

$$L(g, \lambda) = \sum_{k=1}^{\kappa} \sum_{\delta \in \{-1, 1\}} \pi_{\delta} \int_{\mathcal{K}} \{1 - p_k(x, \delta)\} \mathbb{1}_{\{g(x, \delta) = k\}} f_{x|S}(dx|s)$$

$$+ \sum_{k=1}^{\kappa} \lambda_k \sum_{\delta \in \{-1, 1\}} \lambda \int_{\mathcal{K}} \mathbb{1}_{\{g(x, \delta) = k\}} f_{x|S}(dx|s)$$

$$= \sum_{k=1}^{\kappa} \sum_{\delta \in \{-1, 1\}} \int_{\mathcal{K}} \mathbb{1}_{\{g(x, \delta) = k\}} f_{x|S}(dx|s) \\ \times [\pi_{\delta} \{1 - p_k(x, \delta)\} + \lambda_k \delta]$$

$$= \sum_{k=1}^{\kappa} \sum_{\delta \in \{-1, 1\}} \int_{\mathcal{K}} \pi_{\delta} \mathbb{1}_{\{g(x, \delta) = k\}} f_{x|S}(dx|s)$$

$$- \sum_{k=1}^{\kappa} \sum_{\delta \in \{-1, 1\}} \int_{\mathcal{K}} \{\pi_{\delta} p_k(x, \delta) - \lambda_k \delta\} \mathbb{1}_{\{g(x, \delta) = k\}} f_{x|S}(dx|s)$$

$= 1$

5- Pour minimiser $R_{\lambda}(g) = L(g, \lambda)$ en g ,
d'après l'expression au-dessus, il suffit,
pour tout (x, δ) , de définir $g(x, \delta) = k$
où k maximise $\pi_{\delta} p_k(x, \delta) - \lambda_k \delta$,

ce qui est équivalent à maximiser

$$p_k(x, \delta) - \frac{\lambda_k \delta}{\pi_\delta}$$

donc $g_\lambda^*(x, \delta) \in \operatorname{argmax}_k p_k(x, \delta) - \frac{\lambda_k \delta}{\pi_\delta}$

6 - Par définition de g_λ^* , $\forall (x, \delta) \in \mathbb{R} \times \{-1, 1\}$,

$$\left\{ \pi_\delta p_k(x, \delta) - \delta \lambda_k \right\} \mathbb{1}_{\{g_\lambda^*(x, \delta) = k\}}$$

$$= \begin{cases} 0 & \text{si } k \notin \operatorname{argmax}_j p_j(x, \delta) - \frac{\lambda_j \delta}{\pi_\delta} \\ \max_j p_j(x, \delta) - \frac{\lambda_j \delta}{\pi_\delta} & \text{sinon} \end{cases}$$

Donc $\sum_{k=1}^K \left\{ \pi_\delta p_k(x, \delta) - \delta \lambda_k \right\} \mathbb{1}_{\{g_\lambda^*(x, \delta) = k\}}$

$$= \max_k \left\{ \pi_\delta p_k(x, \delta) - \delta \lambda_k \right\}$$

Et donc λ^* maximum

$$1 - \sum_{\delta \in \{-1, 1\}} \int_{\mathbb{R}} \max_k \left\{ \pi_\delta p_k(x, \delta) - \delta \lambda_k \right\} \mathbb{1}_{\{x \in S\}} (dx | \delta)$$

7-* La règle \hat{g}_{λ^*} fait intervenir des

paramètres inconnus : π_S , $p_k(x, \delta)$, $f_{X|S}$

qu'on commence par estimer : $\hat{\pi}_S$, $\hat{p}_k(x, \delta)$
 inutile a posteriori \rightarrow et $\hat{f}_{X|S}$

* Pour estimer λ^* , il faut évaluer

$$A(\lambda) = \sum_{\delta \in \{-1, 1\}} \int_{\mathbb{R}} \max_k \{ \pi_S p_k(x, \delta) - \delta \lambda_k \} f_{X|S}(dx | \delta)$$

Pour cela, on peut appliquer une méthode de Monte-Carlo :

$$A(\lambda) = \sum_{\delta \in \{-1, 1\}} \int_{\mathbb{R}} \frac{\max_k \{ \pi_S p_k(x, \delta) - \delta \lambda_k \}}{\pi_S} f_{X|S}(dx, \delta)$$

$$= \mathbb{E}_{\pi_S} [f_{X|S}(x, \delta)]$$

$$= \mathbb{E}[\mathfrak{F}_{\lambda}(x, S)]$$

La fonctionnelle \mathcal{F}_λ est inconnue mais peut être estimée :

$$\hat{\mathcal{F}}_\lambda(x, \delta) = \frac{\max_k \{\hat{\pi}_s \hat{p}_k(x, \delta) - \delta \lambda_k\}}{\hat{\pi}_s}$$

Et donc $\hat{a}(\lambda)$ peut être estimé par

$$\hat{a}(\lambda) = \mathbb{E} \left[\hat{\mathcal{F}}_\lambda(x, \delta) \mid \hat{\pi}_s, \hat{p}_k(x, \delta) \right]$$

C'est cette espérance qu'on évalue par Monte-Carlo, à partir de données qui N'ont PAS servi à construire $\hat{\pi}_s$ et $\hat{p}_k(x, \delta)$:

$$\hat{a}(\lambda) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \hat{\mathcal{F}}_\lambda(x_i, \delta_i)$$

$$\xrightarrow[n \rightarrow \infty]{\text{P.S.}} \hat{a}(\lambda)$$

Alors, on peut poser $\hat{\lambda}^* = \operatorname{argmax} \hat{a}$

* On peut maintenant définir \hat{g}_{λ^*} :

$$\hat{g}_{\lambda^*}(x, \delta) = \operatorname{argmax}_k \hat{p}_k(x, \delta) - \frac{\delta \lambda_k}{\hat{\pi}_s}$$