

## TD 2 : matplotlib

### Quelques exercices de prise en main

1. Écrire un programme qui trace le graphe des fonctions  $x \mapsto 1/x$  et  $\cos$  sur  $[-1, 1]$ , l'une en pointillés rouges, l'autre solide et en bleu. Ajouter un titre, une légende, des labels pour chaque axe, et restreindre l'axe des ordonnées à  $[-5, 5]$ .
2. Écrire une fonction (de votre choix) qui prend en entrée un entier  $n$  et qui renvoie un vecteur de valeurs dépendant de  $n$ , puis générer un array de taille  $4 \times n$  avec cette fonction, chaque ligne étant remplie grâce à la fonction.  
Écrire un programme qui crée quatre graphes en utilisant `plt.subplot`, où chaque graphe correspond à une ligne de l'array, sans oublier d'ajouter un titre à chaque subplot.
3. Générer un array de valeurs de la fonction  $x \mapsto x^{-3/2}$ , en ajoutant un bruit aléatoire (en utilisant `np.random.randn` par exemple). Tracer le graphe des valeurs obtenues en échelle logarithmique. Vaut-il mieux utiliser `plt.semilogx`, `plt.semilogy` ou `plt.loglog` ?  
Faire une régression linéaire avec `np.polyfit` sur les données obtenues, et tracer la droite correspondante sur le graphe.
4. Écrire un programme qui trace les lignes de niveau de la fonction  $(x, y) \mapsto (x^2 + y^2) \cos(x)$ , puis le champ de vecteur de son gradient.

### Une équation de transport

On se propose d'étudier l'équation de transport suivante sur le tore  $\mathbb{R}/2\pi\mathbb{Z}$

$$\begin{cases} \frac{\partial u}{\partial t} + \frac{\partial u}{\partial x} = 0, & x \in [0, 2\pi], t > 0, \\ u(0, x) = \cos(x), & x \in [0, 2\pi]. \end{cases} \quad (\text{E})$$

On discrétise le problème, et on applique la méthode d'Euler pour sa résolution approchée.

- Soit  $N$  un entier non nul, et  $\Delta x = 2\pi/N$ . Pour  $i \in \llbracket 0, N-1 \rrbracket$ , on pose  $x_i = i\Delta x$ .
- On choisit aussi un pas de temps  $\Delta t$ , et pour  $n \in \mathbb{N}$ , définit  $t^n = n\Delta t$ .
- On approche les dérivées partielles par des différences finies,

$$\frac{\partial u}{\partial x}(t, x) \simeq \frac{u(t, x + \Delta x) - u(t, x)}{\Delta x}, \quad \frac{\partial u}{\partial t}(t, x) \simeq \frac{u(t + \Delta t, x) - u(t, x)}{\Delta t}.$$

- On note  $u_i^n$  la solution approchée au temps  $t^n$  et au point  $x_i$ , et on suit un schéma d'Euler pour la résolution : pour tout  $n \in \mathbb{N}$ ,

$$u_i^{n+1} = u_i^n - \frac{\Delta t}{\Delta x} (u_i^n - u_{i-1}^n), \quad \forall i \in \llbracket 0, N-1 \rrbracket$$

avec la convention  $u_{-1}^n = u_{N-1}^n$ .

1. Quelle est la solution de (E) ?
  2. Écrire une fonction qui prend en entrée un réel  $T$ , et des entiers  $N$  et  $M = T/\Delta t$ , et qui renvoie le vecteur de la solution approchée donnée par le schéma d'Euler,  $(u_i^M)_{i \in \llbracket 0, N-1 \rrbracket}$ .
  3. Tracer la solution avec `matplotlib.pyplot` pour plusieurs choix de paramètres  $(T, N, M)$ . Ajouter un titre au plot, ainsi qu'une légende.
  4. Écrire une fonction qui prend en entrée les paramètres  $T$ ,  $N$  et  $M$ , et qui renvoie l'erreur, c'est-à-dire la norme infinie entre la solution approchée donnée par le schéma d'Euler et la solution exacte, au temps  $T$ .
  5. Tracer l'erreur en fonction du pas de temps sur un graphe à échelle logarithmique avec `plt.loglog`
-

6. Effectuer une régression linéaire avec `np.polyfit` pour mettre en évidence la dépendance entre l'erreur et le pas de temps, puis ajouter la droite obtenue au graphe log-log.
  7. Modifier le solveur basé sur le schéma d'Euler pour qu'il renvoie, en plus, le temps d'exécution de la fonction, puis refaire les questions 5. et 6. avec le temps d'exécution à la place de l'erreur. Vaut-il mieux tracer le temps d'exécution sur un graphe à échelle logarithmique, ou bien un graphe standard ?
  8. (\*) Faire une animation avec `plt.pause` ou la librairie `matplotlib.pyplot.animation` de la solution donnée par le schéma d'Euler au cours du temps.
-