

## Topologie dans $\mathbb{R}^d$ : éléments de base.

**Définition.** Une norme sur  $\mathbb{R}^d$  est une fonction  $N : \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}^+$  telle que

$$\begin{cases} \forall \lambda \in \mathbb{R}, \forall x \in \mathbb{R}^d, N(\lambda x) = |\lambda|N(x), & (\text{homogénéité}) \\ \forall x, y \in \mathbb{R}^d, N(x + y) \leq N(x) + N(y), & (\text{inégalité triangulaire}) \\ \forall x \in \mathbb{R}^d, N(x) = 0 \Rightarrow x = 0. & (\text{séparation}) \end{cases}$$

Quelques normes sur  $\mathbb{R}^d$  :

- la norme euclidienne, notée  $\|\cdot\|_2$  ou  $\|\cdot\|$ , définie par  $\|(x_1, \dots, x_d)\|_2 = \sqrt{\sum_{i=1}^d x_i^2}$ ,
- la norme uniforme, notée  $\|\cdot\|_\infty$ , définie par  $\|(x_1, \dots, x_d)\|_\infty = \sup_{i \in [1, d]} |x_i|$ ,
- la norme 1, notée  $\|\cdot\|_1$ , définie par  $\|(x_1, \dots, x_d)\|_1 = \sum_{i=1}^d |x_i|$ .

**Définition.** Si  $a$  est dans  $\mathbb{R}^d$ ,  $r > 0$  et  $N$  est une norme,

- la boule ouverte de rayon  $r$  et de centre  $a$  pour la norme  $N$  est notée  $B(a, r)$  et définie par  $B(a, r) = \{x \in \mathbb{R}^d | N(x - a) < r\}$ ,
- la boule fermée de rayon  $r$  et de centre  $a$  pour la norme  $N$  est notée  $\bar{B}(a, r)$  et définie par  $\bar{B}(a, r) = \{x \in \mathbb{R}^d | N(x - a) \leq r\}$ ,
- la sphère de rayon  $r$  et de centre  $a$  pour la norme  $N$  est notée  $S(a, r)$  et définie par  $S(a, r) = \{x \in \mathbb{R}^d | N(x - a) = r\}$ .

Tracer les boules de centre 0 et de rayon 1 pour les trois normes décrites plus haut :



Si la norme n'est pas précisée, c'est qu'en général on parle de la norme euclidienne!

**Définition.** On dit qu'une suite  $(x^n)$  de  $\mathbb{R}^d$  converge vers un point  $x$  de  $\mathbb{R}^d$  pour la norme  $N$  si  $N(x^n - x)$  tend vers 0 quand  $n$  tend vers l'infini.

*Remarque.* Important : la convergence d'une suite dans  $\mathbb{R}^d$  est indépendante de la norme considérée. Ceci est propre aux espaces vectoriels de dimension finie et en général faux dans des espaces vectoriels de dimension infinie.

**Définition.** • On dit que  $U \subset \mathbb{R}^d$  est un *ouvert* de  $\mathbb{R}^d$  s'il existe autour de chaque point de  $U$  une boule ouverte qui est incluse dans  $U$  :  $\forall a \in U, \exists r > 0$  tel que  $B(a, r) \subset U$ .

- On dit que  $F \subset \mathbb{R}^d$  est un *fermé* de  $\mathbb{R}^d$  si son complémentaire  $\mathbb{R}^d \setminus F$  est un ouvert de  $\mathbb{R}^d$ .
- On dit que  $B \subset \mathbb{R}^d$  est un ensemble *borné* s'il existe une boule dans laquelle  $B$  est contenu.
- On dit que  $K \subset \mathbb{R}^d$  est un *compact* de  $\mathbb{R}^d$  si c'est un fermé borné.
- On dit que  $C \subset \mathbb{R}^d$  est un ensemble *convexe* de  $\mathbb{R}^d$  si tout segment joignant deux points de  $C$  est inclus dans  $C$  :  $\forall \lambda \in [0, 1], \forall x, y \in C, \lambda x + (1 - \lambda)y \in C$ .
- On dit qu'un point  $x$  est à l'*intérieur* d'un ensemble  $E$  s'il existe une boule ouverte contenant  $x$  et contenue dans  $E$ . On note alors  $x \in \overset{\circ}{E}$  ( $\overset{\circ}{E}$  est appelé l'*intérieur* de  $E$ ).

*Remarque.* Toutes ces notions sont indépendantes de la norme avec laquelle on travaille.

**Proposition** (Caractérisation séquentielle).

- $F \subset \mathbb{R}^d$  est fermé  $\iff$  toute suite de  $F$  qui converge a sa limite dans  $F$ .
- $K \subset \mathbb{R}^d$  est compact  $\iff$  toute suite de  $K$  admet une sous-suite qui converge dans  $K$ .

**Proposition.** Une union ou une intersection finie d'ouverts (resp. de fermés) de  $\mathbb{R}^d$  est ouverte (resp. fermée). Une union dénombrable d'ouverts de  $\mathbb{R}^d$  est un ouvert de  $\mathbb{R}^d$ . Une intersection dénombrable de fermés de  $\mathbb{R}^d$  est un fermé de  $\mathbb{R}^d$ .

Contre-exemples : étudier l'union des  $[0, 1 - 1/n]$  et l'intersection pour  $n$  dans  $\mathbb{N}^*$  des  $[0, 1/n]$ .

*Exercice.* Préciser si les domaines  $D \subset \mathbb{R}^2$  suivants sont fermés ou non, ouverts ou non, bornés ou non, compacts ou non. Déterminer  $\overset{\circ}{D}$ .

1.  $D = \mathbb{R}^2$ .
2.  $D = \mathbb{R}^+ \times \mathbb{R}^+$ .
3.  $D = \mathbb{R}^+ \times \mathbb{R}_*^+$ .
4.  $D = [-1, 1] \times \mathbb{R}$ .
5.  $D = \{(x, y) \mid x \geq 0, y \geq 0, x + y \leq 1\}$ .
6.  $D = \{(x, y) \mid x^2 + y^2 < 5\}$ .
7.  $D = \{(x, y) \mid 2x + 3y \leq 1\}$ .
8.  $D = \mathbb{Q} \times \mathbb{R}$ .