

Biblio: ✘ Duffart Electronique
✘ Quantata IV

Intro:

Nous avons vu dans la leçon sur la propagation guidée, un certain nombre de raisons qui nous amenaient à utiliser guides les ondes EM (perte, dispersion, absorption, ...). On voit que suivant la fréquence du signal, on optera pour différents dispositifs :

- ligne électrique : 0 - 100 MHz
- Hertziens : courte. $\sim 1 \text{ GHz} \rightarrow 10 \text{ GHz}$
- guide d'ondes : 1 GHz - 100 GHz.
- fibre optique : $\sim 10 \text{ GHz}$.

Pour des raisons de dispersion et de distorsion du signal, ou d'incompatibilité du canal de transmission, le signal contenant l'information à transmettre ne correspond pas forcément au canal de transmission. On va donc plutôt utiliser le support de transmission adapté à ce canal et le signal informatif à transmettre. Ce montage va être l'occasion de découvrir comment mettre en forme l'information, pour la transmettre dans le canal le + adapté, et comment lire l'information qu'on a mise en forme.

On va donc utiliser un signal porteur support de la transmission, que l'on va déformer (en amplitude, ou en phase) pour codifier l'information \rightarrow modulation. On s'intéressera aussi au transport du signal, et plus on verra comment récupérer l'info ds le signal terminé \rightarrow démodulation.

But: // créer un signal à hauteurs étroites autour d'un fréq élevé pour limiter la dispersion, et pour avoir une info d'info, de manière contingente (non binaire), du signal.

I =] Hise en forme de l'information : Modulation.

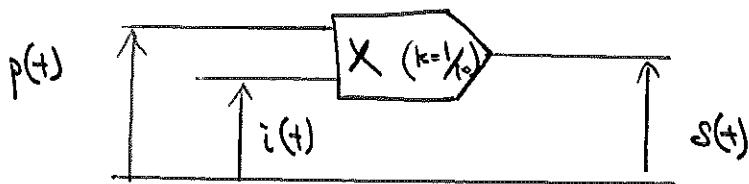
On peut jouer sur 2 grandeurs du signal : Amplitude et phase (fréquence).

1) Modulation d'amplitude

Le signal informatif est contenu dans l'amplitude du signal porteur.

Utilisation d'un multiplicateur analogique :

Montage :



On a : signal informatif (modulante) offert
 $i(t) = A_m \cos(2\pi f_m t) + A_0$

signal porteur :

$$p(t) = A_p \cos(2\pi f_p t + \varphi_p)$$

signal modulé : $s(t) = k_p p(t) \times i(t)$.

$$= k A_p \cos(2\pi f_p t + \varphi_p) (A_0 + A_m \cos(2\pi f_m t))$$

$$= k A_p A_0 [1 + \frac{A_m}{A_0} \cos(2\pi f_m t)] \cos(2\pi f_p t + \varphi_p)$$

donc
$$s(t) = k \left[\cos(2\pi f_p t + \varphi_p) + \frac{m}{2} \cos(2\pi(f_p - f_m)t + \varphi_p) + \frac{m}{2} \cos(2\pi(f_p + f_m)t + \varphi_p) \right]$$

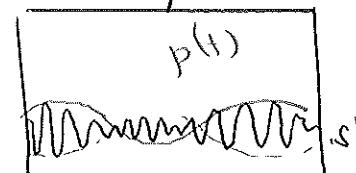
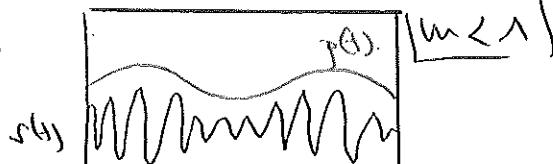
avec $m = \frac{A_m}{A_0}$, $k = k A_p A_0$.

m = indice de modulation.

Remarques autour de l'indice de modulation :

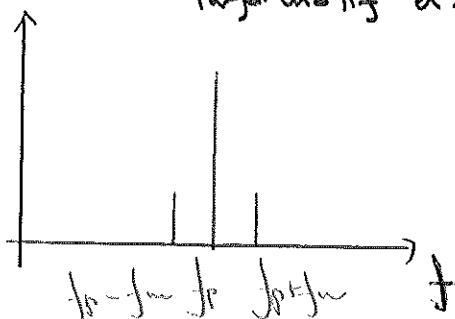
Exemple 1 : Observation de la modulation : commencer avec du continu : voir un décalage de l'amplitude le porteur.

pour $p(t) \geq 0$ oscillations.



$m > 1$.
Surmodulation

Exp 2: Observation du spectre. prendre un grand nombre de prises (FFT à l'assile) \rightarrow maitre sur la translation du signal informatif en fréquence autour de la portante.



Rélation $f_m \ll f_p$:

$$\text{OG: Radio } f_p > \text{télé} \quad f_m \leq 90 \text{ MHz} \quad \xrightarrow{\text{radio radio}}$$

$$\text{télé} \quad f_p > 10 \text{ MHz} \quad f_m \leq 6 \text{ MHz}.$$

masse du signal porteur.

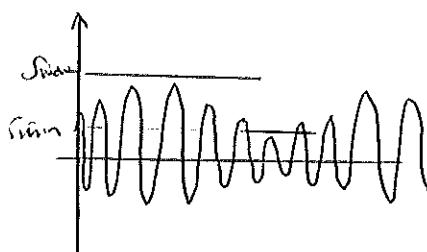
$$f_p = \quad f_m =$$

$$\Delta f$$

Exp 3: mesure de l'indice de modulation m :

$$\text{valeur théorique: } m = \frac{\Delta m}{A_0} = .$$

Soient S_{\max} , S_{\min} , le amp max et min du signal modulé



$$\text{Or } \left. \begin{aligned} S_{\max} &= k(1+m) \\ S_{\min} &= k(1-m) \end{aligned} \right\} \Rightarrow m = \frac{S_{\max} - S_{\min}}{S_{\max} + S_{\min}}.$$

$$\frac{\Delta m}{m} = \frac{\Delta A}{A} \Rightarrow m = \boxed{\pm}$$

(contrôle!)

Rq } on peut remettre au k du multiplicateur au cas où se vérifier.

à l'oral faire un couplage sur la linearité de l'opérateur de modulation d'amplitude.

On peut aussi avoir une bande spectrale mais très linéarité de la modulation d'Amp.



$$\frac{\text{Rapport SNR}}{\text{signaux noise ratio}} \approx \frac{m^2}{2+m^2} \frac{1}{f_m} \quad \rightarrow m \gg 1$$

2.) Modulation de fréquence.

On va maintenant agir sur le 2nd paramètre du signal, la fréquence.

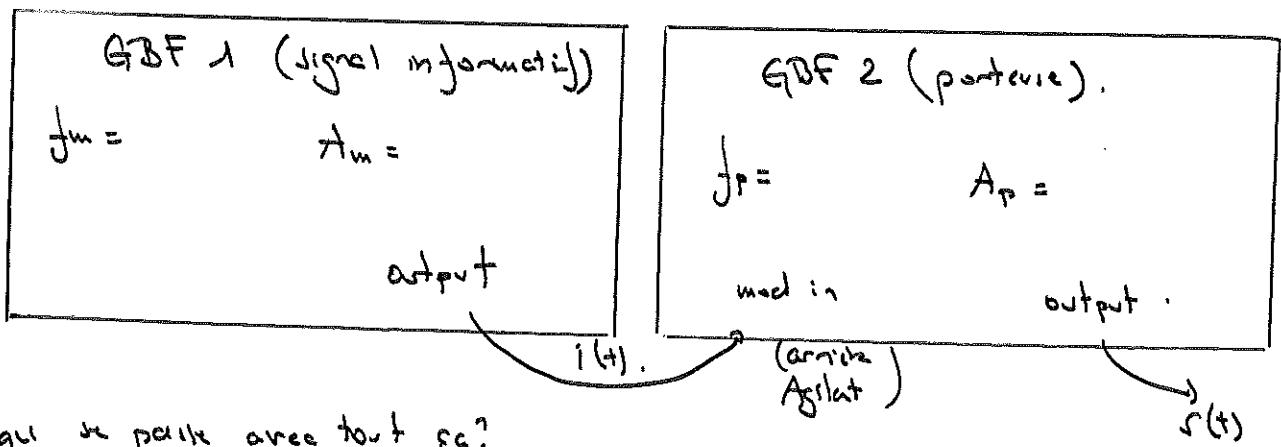
Raison: dans certains cas, le bruit est trop présent le long du canal de transmission, et l'amplitude est particulièrement affectée. Du coup, si on a réduि l'info en amplitude, on a un perçage car le bruit et le signal informatif se sont mélangés.

La détection synchrone permet d'améliorer le rapport signal / bruit mais on peut aussi choisir une autre façon de moduler.

Utilisation des GDF en OCT : $f_s = f(V)$: freq commandée en tension.
au choix modules HAMEG ou Agilent.

Avec les Agilent c'est plus précis tout est réglable, mais on voit pas f_s , ce qu'il fait !

Montage :



Qu'est ce qui se passe avec tout ça ?

On module la fréq comme suit

$$\text{Signal info: } i(t) = A_m \cos(2\pi f_m t)$$

porteur : $p(t) = A_p \cos((2\pi f_p t + \phi_p))$

$\int \Rightarrow s(t) \text{ de fréquence } f(t) \text{ tel que :}$

$$f(t) = f_p + f_k i(t).$$

→ gain: avec HAMEG on a un petit bouton qui règle ça
avec Agilent, c'est - évident, c'est inclus
dans la commande d'excitation en fréquence Af

La phase instantanée du signal modulé est la suivante:

$$f(t) = \frac{1}{2\pi} \frac{d\psi}{dt} \rightarrow \psi(t) = 2\pi f_p t + \frac{k A_m}{f_m} \sin(2\pi f_m t)$$

do

$$\text{du coup } s(t) = A_p \cos(2\pi f_p t + \frac{kA_m}{f_w} \sin(2\pi f_w t))$$

$$= A_p \cos(2\pi f_p t + m \sin(2\pi f_w t)) \text{ où } m = \frac{kA_m}{f_w}$$

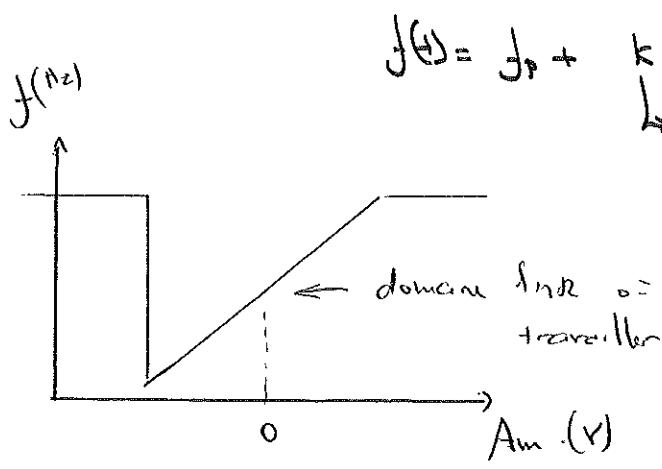
$$m = \frac{kA_m}{f_w}$$

indice de modulation

Exp 1

(characteriser l'OCT, donc tracer $f = f(A_m)$)

Pour ça on envoie du continu un signal modulant, et dit ce que :



$$f(t) = f_p + kA_m. \quad , \text{ on déjoue l'écriture en frq:} \\ \hookrightarrow \text{on a accu à } k \quad \Delta f = kA_m.$$

$$\text{donc: } m = \frac{\Delta f}{f_w}.$$

On fait varier A_m entre $-8V$ et $8V$

$$k = \pm H_z V^{-1}$$

avec $\Delta A_m =$

$$\Delta f =$$

⚠ L'Agilent est fourbe !! le Δf affiché sur l'écran n'est valable que si on injecte un signal de $\pm 5V$ au col du QBF 2. Dans ce cas,

$$\Delta f_{aff} = k \times 5V \rightarrow \text{ne donne pas directement le sans-fond d'interférence (En faire un, pour déterminer} \\ \text{Atte et rappelez prendre la valeur affichée)} \\ \text{en espérant que tout se compente bien en f'défaut.}$$

$$\text{Sinon } \Delta f^{réel} = k \times V_m.$$

Exp 2

On injecte maintenant un signal sinusoidal $s(t) = A_m \cos 2\pi f_w t$.

Cette fois on a un vrai signal modulé en fréquence, dont on peut calculer l'indice de modulation.

$$\text{indice à l'oscillo: } A_m = \pm V \quad f_w = \pm Hz.$$

$$m =$$

$$\pm$$

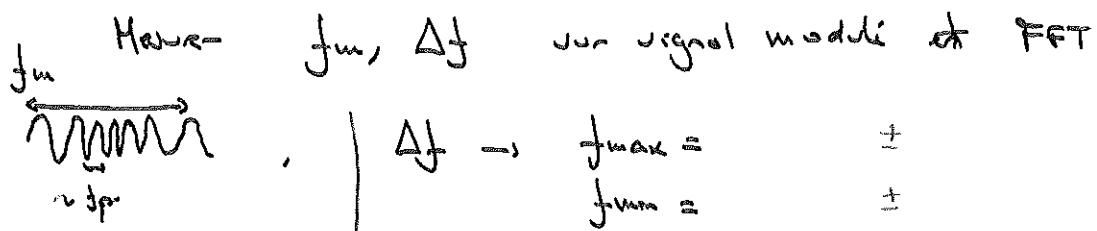
avec

$$\frac{\Delta m}{m} = \frac{\Delta k}{k} + \frac{\Delta A_m}{A_m} + \frac{\Delta f_w}{f_w}.$$

On peut vérifier en s'étant placé à $\pm 5V$ pr AM,

$$\text{que } \Delta f = m f_m = k A_m = \Delta f^{\text{afficher}}.$$

Exp 3 : Encombrement spectral:



on fait Règle de Carson: $B = 2f_m(1+m) = 2(f_m + \Delta f) =$

encombrement spectral rassemblant 88% de la puissance.

(La modulation de freq, puissance se répartit dans B , et pas uniquement de la portante, à la π d'AM).

* Observer le spectre pr $m=1, 2, 4, 3.5, 5$.

$\frac{\Delta f}{f_m}$! et voir les envolutes de fonction de Boissel

* || Si: $m \ll 1 \quad B \approx 2f_m$.
 $m \gg 1 \quad B \approx 2\Delta f$.

Mentionner rapport signal-bruit: $\text{SNR} \propto \frac{\Delta f^2}{f_m^3}$ en augmentant Δf .
ou évidemment (bruit/AM)

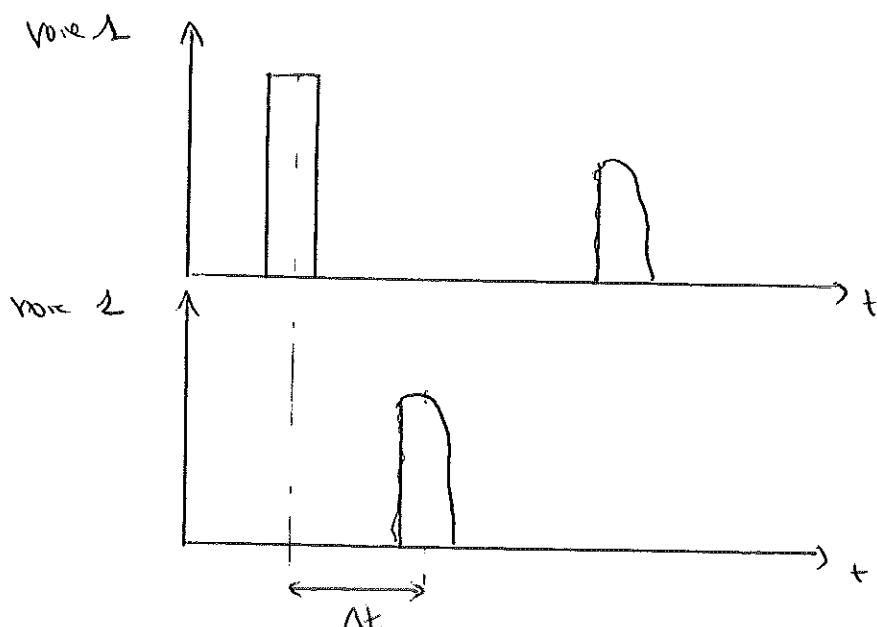
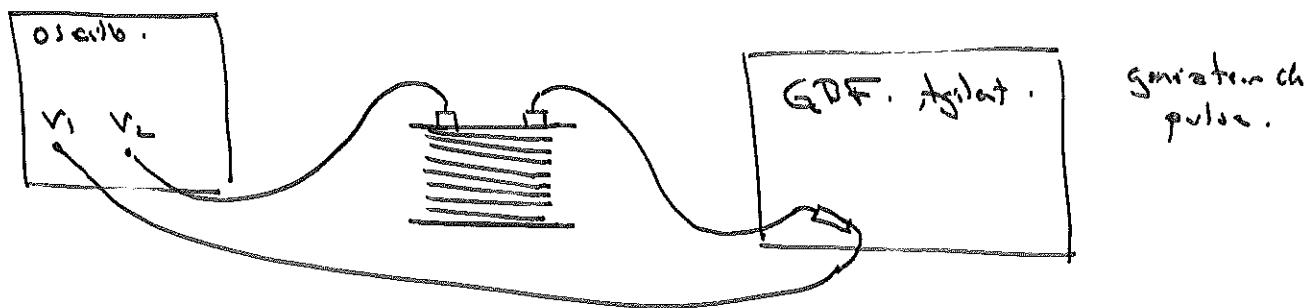
d': ordre de grandeur FM 88-108 kHz
max. max. séparation $\Delta f = 75 \text{ kHz} \Rightarrow f_m^{\max} = 15 \text{ kHz}$
 $\Rightarrow m = 5$ et $B \approx 180 \text{ kHz}$
Séparation porteurs stations $\approx 100 \text{ kHz}$ pr éviter recouvrement
⇒ spectre étroit

Rqj: La FM n'est pas linéaire:

$$A_m \cos 2\pi f_m t + A_m \cos 2\pi f_m t \xrightarrow{\text{en plus}} f_r \pm n_1 f_m \pm n_2 f_m$$

\downarrow \downarrow
 $f_r \pm n_1 f_m$ $f_{n_1+n_2}$

II-] Transport de l'information: envoi d'un pulse dans un coax.



Qualitative :

- atténuation
- déformation (majeure?)
- vitesse de propagation.
si le temps le permet.

$$v = \frac{d}{\Delta t} \quad d =$$

$$\Delta t =$$

$$v = \pm \quad m.s^{-1}$$

III-] Détection de l'information: Demodulation d'un signal.

On a codé le signal information dans l'amplitude, ou le phase (fréquence) d'une portante haute fréquence, pour réaliser des signaux à portée étroite.

Etudions maintenant comment récupérer de l'info info à partir du signal modulé.

1) Demodulation d'amplitude: détection synchrone.

La modulation d'amplitude permet une démodulation assez facile.

=> But: détecter l'enveloppe du signal modulé et la récupérer.

↳ 1^{re} possibilité: détecter la crête du signal modulé → détecteur de crête: diode + RC avec 1 condition sur f_{rc}.

f_m < f_{rc} < f_p pour ne pas avoir la variation rapide du p mais les variations lentes.

=> limite à la modulation avec m < 1.

↳ 2^{de}me possibilité: détection synchrone: on multiplie le signal modulé par la portante, et par filtrage on récupère le signal info.

$$\text{Dans le détail: } s(t) = \Re (A_m \cos(2\pi f_m t + \varphi_m)) \cos(2\pi f_p t)$$

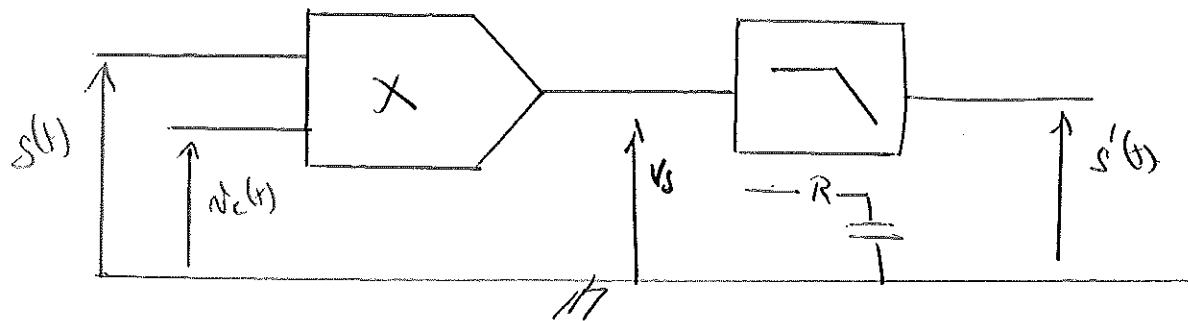
$$n_e(t) = A' \cos(2\pi f_p t).$$

$$s'(t) = K n_e s$$

$$= B \left[\underbrace{1 + m \cos(2\pi f_m t + \varphi_m)}_{\text{BF}} + \cos(2\pi f_p t) + \underbrace{\frac{m}{2} \cos(2\pi(2f_p - f_m)t + \varphi_m)}_{\text{HF}} + \underbrace{\frac{m}{2} \cos(2\pi(2f_p + f_m)t + \varphi_m)}_{\text{HF}} \right]$$

et là on prend coup de filtre passe-haut: f_c > f_m, et c'est bon. (f_c << f_p)

Montage complet de dimodulation synchrone



$$A_p = A_c = \quad , \quad A_o =$$

$$f_p =$$

$$f_m =$$

variables :

$$\begin{aligned} f_c &\approx \\ \rightarrow R &= \\ C &= \end{aligned}$$

ou $f_c \approx 15 \text{ kHz}$ FTB du j'me Ordre
cf Duffart.

[Exp 1]

Observ $A_s(t)$ \rightarrow spectra : $f_m, f_p, 2f_o - f_m, 2f_p + f_m$.

Puis superposer $s'(t)$ et $i(t)$.

[Exp 2]

Jouer sur la fréquence du corps et varier la condition pour filtrer.

[Exp 3]

Faire varier un véritable même pour la modulations.

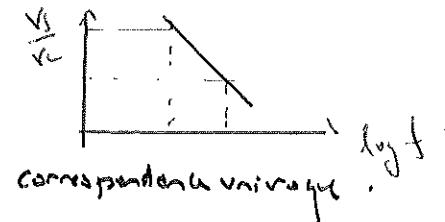
- Ré :
- déphasage possible de $n_c(t)$ / porteur $\rightarrow s'(t) \propto \cos \phi$.
 \rightarrow il faut que ϕ soit proche de π .
 - En vrai on ne dispose pas de $n_c(t) = p(t)$, il faut faire un déphasage sur le porteur à la réception \rightarrow bords à remouillage de phase.

2.) Demodulation de fréquence : Utilisation de la démodulation synchronisme.

Justification

Pour démoduler en fréquence, on pourra convertir le signal en modulation d'amplitude, et ensuite démoduler en amplitude (détecteur synchrone)

Utiliser un filtre passe-bande



Q1: Dans ce montage illustrant les notions de propagation/transmⁱsion d'info, et de mise en forme de l'info, on a présenté les outils de modulation/demodulation. On a mis en évidence que l'on pourrait agir sur l'amp / freq (phase) d'un signal porteur adapté à l'outil de transmission pour transmettre l'signal.

Ce techniques ont montré qu'un des buts était de pouvoir juxtaposer des signaux vers le mélangeur \rightarrow spectre étroit, pour optimiser l'info, et diminuer la sensibilité aux déformations.

Un autre moyen pour limiter le bruit et de déformation serait d'opter pour la transmission numérique.