

Les langages à objets

version du 23 novembre 2004 – 09: 51

Les primitives du ζ -calcul

Le ζ -calcul est un calcul d'objets à la manière du λ -calcul comme calcul de fonctions.

Le ζ -calcul est un calcul minimaliste au même sens que le λ -calcul.

Un objet est composé de **méthodes** et de **champs**.

On **accède** à un **champs** ou on le **modifie**

On **accède** à une **méthode** ou on la **modifie**



Les primitives du ζ -calcul

En première approximation on peut considérer les champs comme des méthodes particulières.

Un objet sera donc une collection de méthodes avec deux opérations

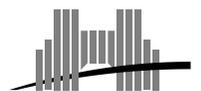
- **invocation**,
- **modification**,

self est une entité qui apparaît dans une méthode et représente l'objet auquel la méthode appartient.



Les primitives du ζ -calcul

| | |
|-----------------------------------------------------|-----------------------------------------------------------------------------------------------|
| $\zeta(x)b$ | méthode avec x comme paramètre et b comme corps |
| $[l_1 = \zeta(x_1)b_1, \dots, l_n = \zeta(x_n)b_n]$ | objet contenant n méthodes l_1, \dots, l_n |
| $o.l$ | invocation de la méthode l de l'objet o |
| $o.l \Leftarrow \zeta(x)b$ | modification de la méthode l de l'objet o avec remplacement par la méthode $\zeta(x)b$ |



Les primitives du ζ -calcul

Un objet est donc composé de n composants $l_i = \zeta(x_i)b_i$.

Les étiquettes l_i sont tous distinctes.

L'ordre des composants n'a pas d'importance.

L'invocation d'une méthode s'écrit $o.l$ où l est une étiquette de o .

Le but est d'exécuter la méthode nommée l de o auquel on attache le paramètre *self* et de retourner le résultat de cette exécution.



Les primitives du ζ -calcul

Une modification de méthode est écrite $o.l \Leftarrow \zeta(x)b$.

On produit une copie de o

où la méthode l est remplacée par $\zeta(x)b$.

Il s'agit d'une modification sans mutation, dite aussi **fonctionnelle**.

L'objet o est recopié avant qu'on lui change sa méthode l .

Les objets sont **immuables**.

Il n'y a donc pas de «modification en place» des objets.



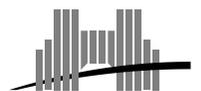
Un exemple

$$[l_1 = \varsigma(x_1)[], l_2 = \varsigma(x_2)x_2.l_1]$$

est un objet qui contient deux méthodes.

La première méthode, nommée l_1 retourne un objet vide $[]$.

La seconde méthode l_2 invoque la première méthode à travers le paramètre x_2 .



La sémantique primitive

On représente les objets par $o \equiv [l_i = \varsigma(x_i)b_i]^{i \in 1..n}$.

Réduction d'une invocation

$$o.l \rightsquigarrow b_i \{ \{ x_i \leftarrow o \} \}$$

Réduction d'une modification

$$o.l_j \Leftarrow \varsigma(y)b \rightsquigarrow [l_j = \varsigma(y)b, l_i = \varsigma(x_i)b_i]^{i \in 1..n - \{j\}}$$



Un exemple

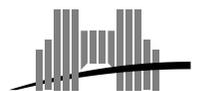
Soit l'objet

$$o_1 \triangleq [l = \varsigma(x)[\]]$$

alors

$$o_1.l \rightsquigarrow [\] \{x \leftarrow o_1\} \equiv [\]$$

$$o_1.l \Leftarrow \varsigma(y)o_1 \rightsquigarrow [l = \varsigma(y)o_1]$$



On peut facilement écrire des programmes qui ne terminent pas sans utiliser explicitement la récursion.

Soit

$$o_2 \triangleq [l = \varsigma(x)x.l]$$

alors

$$o_2.l \rightsquigarrow x.l \{x \leftarrow o_2\} \equiv o_2.l \rightsquigarrow \dots$$



La substitution de «self» permet à une méthode de retourner ou de modifier «self»

c'est-à-dire de modifier ou de retourner l'**objet lui-même**.

Soit

$$o_3 \triangleq [l = \varsigma(x)x]$$

alors

$$o_3.l \mapsto x \{x \leftarrow o_3\} \equiv o_3$$

Soit

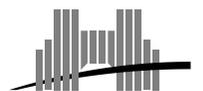
$$o_4 \triangleq [l = \varsigma(y)(y.l \leftarrow \varsigma(x)x)]$$

alors

$$o_4.l \mapsto (o_4.l \leftarrow \varsigma(x)x) \mapsto o_3$$

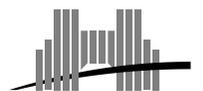


Cette faculté de l'objet de se modifier lui-même est une caractéristique des **langages à prototype**.



La syntaxe

$$a, b ::= x \mid [l_i = \varsigma(x_i)b_i]^{i \in 1..n} \mid a.l \mid a.l \Leftarrow \varsigma(x)b$$



Notations

Si dans une méthode $\varsigma(x)b$, b ne contient pas x , on peut considérer qu'il s'agit d'un champ.

Si $x \notin FV(b)$, on écrit $o.l := b$ à la place de $o.l \Leftarrow \varsigma(x)b$.

Dans les objets, on écrira

$$[\dots, l = o, \dots]$$

au lieu de

$$[\dots, l = \varsigma(s)o, \dots].$$



Variables libres

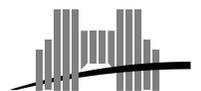
$$FV(\varsigma(y)b) \triangleq FV(b) - \{y\}$$

$$FV(x) \triangleq \{x\}$$

$$FV([l_i = \varsigma(x_i)b_i]_{i \in 1..n}) \triangleq \bigcup_{i \in 1..n} FV(\varsigma(x_i)b_i)$$

$$FV(a.l) \triangleq FV(a)$$

$$FV(a.l \Leftarrow \varsigma(y)b) \triangleq FV(a) \cup FV(\varsigma(y)b)$$



Substitution dans les objets

On applique la convention de Barendregt.

$$(\varsigma(y)b)\{\{x \leftarrow c\}\} \triangleq \varsigma(y)(b\{\{x \leftarrow c\}\})$$

$$x\{\{x \leftarrow c\}\} \triangleq c$$

$$y\{\{x \leftarrow c\}\} \triangleq y$$

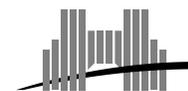
$$[l_i = \varsigma(x_i)b_i]^{i \in 1..n}\{\{x \leftarrow c\}\} \triangleq [l_i = \varsigma(x_i)b_i\{\{x \leftarrow c\}\}]^{i \in 1..n}$$

$$(a.l)\{\{x \leftarrow c\}\} \triangleq (a\{\{x \leftarrow c\}\}).l$$

$$(a.l \Leftarrow \varsigma(y)b)\{\{x \leftarrow c\}\} \triangleq (a\{\{x \leftarrow c\}\}).l \Leftarrow ((\varsigma(y)b)\{\{x \leftarrow c\}\})$$



Exemples

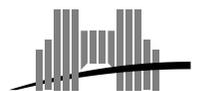


Traduction du λ -calcul

Le ζ -calcul est au moins aussi puissant que le λ -calcul !

On pose

$$p \bullet q \triangleq (p.arg := q).val$$



alors

λ — termes objets pures

$$\begin{aligned} \langle\langle x \rangle\rangle &\triangleq x \\ \langle\langle b(a) \rangle\rangle &\triangleq \langle\langle b \rangle\rangle \bullet \langle\langle a \rangle\rangle \\ \langle\langle \lambda x. b \rangle\rangle &\triangleq [arg = \varsigma(x)x.arg, \quad val = \varsigma(x)\langle\langle b \rangle\rangle \{\{x \leftarrow x.arg\}\}] \end{aligned}$$

L'idée est que l'application $\langle\langle b(a) \rangle\rangle$ stocke l'argument dans une place connue (le champ *arg*).

Puis elle invoque une méthode de $\langle\langle b \rangle\rangle$ qui peut accéder à l'argument à travers *self*.



Par exemple,

$$\begin{aligned} \langle\langle (\lambda x.x)y \rangle\rangle &\equiv ([arg = \varsigma(x)x.arg, \quad val = \varsigma(x)x.arg].arg := y).val \\ &= y \end{aligned}$$

La valeur initiale de l'argument *arg* n'a pas d'importance.

Ici on prend une valeur qui conduit à une boucle si on tente de l'«évaluer». Ce qui correspond à une valeur non initialisée.

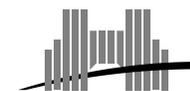


Soit

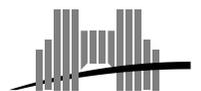
$$o \equiv [arg = \langle\langle a \rangle\rangle, \quad val = \varsigma(x) \langle\langle b \rangle\rangle \{x \leftarrow x.arg\}]$$

alors

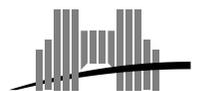
$$\begin{aligned} \langle\langle (\lambda x.b) a \rangle\rangle &\equiv ([arg = \varsigma(x)x.arg, \\ &\quad val = \varsigma(x) \langle\langle b \rangle\rangle \{x \leftarrow x.arg\}].arg := \langle\langle a \rangle\rangle).val \\ &= o.val \\ &= (\langle\langle b \rangle\rangle \{x \leftarrow x.arg\}) \{x \leftarrow o\} \\ &= \langle\langle b \rangle\rangle \{x \leftarrow o.arg\} \\ &= \langle\langle b \rangle\rangle \{x \leftarrow \langle\langle a \rangle\rangle\} \end{aligned}$$



La η -conversion n'est pas préservée, parce qu'il y a des objets qui ne représentent pas des λ -termes.



Point fixe

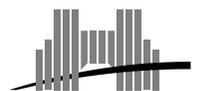


Point fixe

Comme on peut coder le λ -calcul on peut obtenir une version objet de tout ce que l'on peut coder dans le λ -calcul.

On peut cependant obtenir de meilleure version en les encodant directement dans le ζ -calcul.

C'est le cas du point fixe.



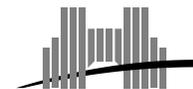
Point fixe

$$\text{fix} \triangleq [\text{arg} = \varsigma(x)x.\text{arg}, \quad \text{val} = \varsigma(x)((x.\text{arg}).\text{arg} := x.\text{val}).\text{val}]$$

Vérifions.

D'abord posons

$$\begin{aligned} \text{fix}_f &\triangleq \text{fix}.\text{arg} := f \\ &= [\text{arg} = f, \quad \text{val} = \varsigma(x)((x.\text{arg}).\text{arg} := x.\text{val}).\text{val}] \end{aligned}$$



alors

$$\begin{aligned}
 \text{fix} \bullet f &\equiv \text{fix}_f.val \\
 &= ((\text{fix}_f.arg).arg := \text{fix}_f.val).val \\
 &= (f.arg := \text{fix} \bullet f).val \\
 &\equiv f \bullet (\text{fix} \bullet f)
 \end{aligned}$$

La traduction de $\lambda x.xx$ est

$$\begin{aligned}
 \langle\langle \lambda x.xx \rangle\rangle &\equiv [arg = \varsigma(x)x.arg, \\
 &\quad val = \varsigma(x)((x.arg).arg := x.arg).val]
 \end{aligned}$$



Le point fixe de Fisher, Honsell et Mitchell

Fisher, Honsell et Mitchell ont proposé

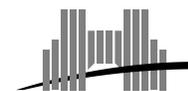
$$\text{fix}' \triangleq \lambda f[\text{rec} = \varsigma(s)f(s.\text{rec})].\text{rec}.$$

On peut le traduire de façon proche mais pas identique :

$$\begin{aligned} \langle\langle \text{fi } x' \rangle\rangle &= [\text{arg} = \varsigma(x)x.\text{arg}, \\ &\quad \text{val} = \varsigma(f)[\text{rec} = \varsigma(s)f \bullet (s.\text{rec})].\text{rec}\{f \leftarrow f.\text{arg}\}] \\ &= [\text{arg} = \varsigma(x)x.\text{arg}, \\ &\quad \text{val} = \varsigma(f)[\text{rec} = \varsigma(s)(f.\text{arg} := s.\text{rec}).\text{val}].\text{rec}\{f \leftarrow f.\text{arg}\}] \\ &= [\text{arg} = \varsigma(x)x.\text{arg}, \\ &\quad \text{val} = \varsigma(f)[\text{rec} = \varsigma(s)((f.\text{arg}).\text{arg} := s.\text{rec}).\text{val}].\text{rec}] \end{aligned}$$



Le point géométrique

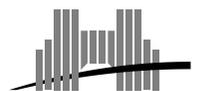


L'objet point

Un grand classique de la théorie des langages à objets est le point géométrique qui contient un méthode **move** qui déplace le point c'est-à-dire qui modifie les coordonnées du point.

$$origine_1 \triangleq [x = 0, mv_x = \zeta(s)\lambda dx(s.x := s.x + dx)]$$

$$origine_2 \triangleq [x = 0, y = 0, \\ mv_x = \zeta(s)\lambda dx(s.x := s.x + dx), \\ mv_y = \zeta(s)\lambda dy(s.y := s.y + dy)]$$



On peut définir

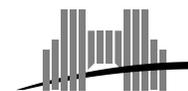
$$unit_2 \triangleq origin_2.mv_x(1).mv_y(1)$$

On peut montrer que l'abscisse de $unit_2$ est 1, autrement dit que

$$unit_2.x = 1.$$



Méthodes archivantes



Auto-archive

Une illustration simple de la technique qui permet à un objet de se stocker soi-même.

Un objet peut garder des copies de lui-même.

Cet objet a

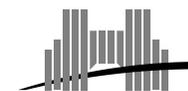
- une méthode d'archivage **backup**,
- et une méthode de restauration **retrieve** qui retourne la dernière archive.



$o \triangleq [retrieve = \varsigma(s_1)s_1,$
 $backup = \varsigma(s_2)s_2.retrieve \Leftarrow \varsigma(s_1)s_2,$
 et plein d'autres choses].

On a donc

$o' \triangleq o.backup$
 $= [retrieve = \sigma(s_1)o, \dots]$



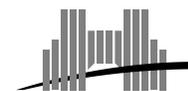
Plus tard après avoir modifier des attributs de o' on peut restaurer l'objet qui a été archivé et l'on retrouve l'objet qui était l'objet courant au moment de l'archivage.

$$o'.retrieve = o$$

On peut itérer des invocations de la méthode **retrieve** pour retrouver des objets de plus en plus anciennement archivés, jusqu'à converger finalement vers l'objet initial.



Cellules



$$\begin{aligned} myCell &\triangleq [contents = 0, \\ &\quad get = \zeta(s)s.contents, \\ &\quad set = \zeta(s)\lambda n (s.contents := n)] \end{aligned}$$


Une cellule à restauration

- une méthode **backup**
- et une méthode **restore** pour restaurer l'objet en copiant l'archive dans le contenu.

$$\begin{aligned}
 \text{myReCell} &\triangleq [\text{contents} = 0, \\
 &\quad \text{get} = \zeta(s)s.\text{contents}, \\
 &\quad \text{set} = \zeta(s)\lambda n (s.\text{backup} := s.\text{contents}).\text{contents} := n, \\
 &\quad \text{bakcup} = 0, \\
 &\quad \text{restore} = \zeta(s)s.\text{contents} := s.\text{backup}]
 \end{aligned}$$


On peut définir une cellule avec restauration sans champ backup, en s'appuyant sur la modification de méthode.

C'est la méthode **set** qui est en charge de mettre à jour la méthode **restore**.

Chaque fois que **set** est invoquée elle modifie **restore** en $\zeta(z)z.contents := m$ où m est le contenu de la cellule avant l'invocation.



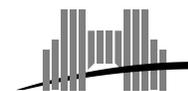
$$\begin{aligned}
 \text{myOtherReCell} &\triangleq \\
 &[\text{contents} = 0, \\
 &\quad \text{get} = \zeta(s)s.\text{contents}, \\
 &\quad \text{set} = \zeta(s)\lambda n (s.\text{restore} \Leftarrow \zeta(z)(z.\text{contents} := s.\text{contents}).\text{contents} := n), \\
 &\quad \text{restore} = \zeta(s)s.\text{contents} := 0]
 \end{aligned}$$

Ceci montre qu'il est primordial que les self soient des paramètres nommés.

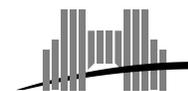
Fournir un mot-clé **self** comme cela est fait dans beaucoup de langages de programmation par objet n'est pas suffisant.



Un système de types

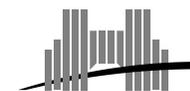


Typage des objets



$$\frac{\Gamma \vdash B_i \quad \forall i \in 1..n}{\Gamma \vdash [l_i : B_i]^{i \in 1..n}} \quad \text{les } l_i \text{ sont distincts} \quad \textit{Type Objet}$$

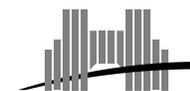
$$\frac{\Gamma, x_i : A \vdash b_i : B_i \quad \forall i \in 1..n}{\Gamma \vdash [l_i = \varsigma(x_i : A)b_i]^{i \in 1..n} : A} \quad \text{où } A \equiv [l_i : B_i]^{i \in 1..n} \quad \textit{Val Objet}$$



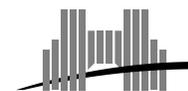
Pour $j \in 1..n$,

$$\frac{\Gamma \vdash a : [l_i : B_i]_{i \in 1..n}}{\Gamma \vdash a.l_j : B_j} \quad \textit{ValSelect}$$

$$\frac{\Gamma \vdash a : A \quad \Gamma, x : A \vdash b : B_j}{\Gamma \vdash a.l_j \Leftarrow \varsigma(x : A)b : A} \quad \text{où } A \equiv [l_i : B_i]_{i \in 1..n} \quad \textit{TypeObjet}$$



Bonne formation des types

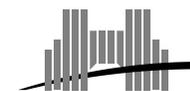


$\Gamma \vdash \diamond$ doit se lire «le contexte Γ est cohérent».

$$\frac{}{\emptyset \vdash \diamond} \text{Env } \emptyset$$

$$\frac{\Gamma \vdash A \quad x \notin \text{dom}(\Gamma)}{\Gamma, x : A \vdash \diamond} \text{Env } x$$

$$\frac{\Gamma', x : A, \Gamma'' \vdash \diamond}{\Gamma', x : A, \Gamma'' \vdash x : A} \text{Env } x$$



Tout cela se lit :

- le contexte vide est cohérent,
- si A est un type bien formé dans Γ , alors le contexte $\Gamma, x : A$ est cohérent,
- si le contexte $\Gamma', x : A, \Gamma''$ est cohérent, alors x est de type A dans ce contexte.



Unicité du type

Proposition : Si $\Gamma \vdash a : A$ et $\Gamma \vdash a : A'$ sont dérivables
alors $A \equiv A'$.

Ce système de type **ne garantit pas la forte normalisation.**

Il garantit seulement la correction.

On démontre aussi une propriété de **réduction du sujet.**

