

**TITRE :** Chute libre

Étudiants : Max Baulégre & Raphaël Rullan

LP associées : LP8 - LP20 : Conservation de l'énergie / LP14 : Gravitation et poids / LP17 : ~~Mouvement et interactions~~

Bibliographie :

R. Duffaut CAPES de Sciences Physiques 3<sup>e</sup> édition p 239

Objectifs de la manipulation :

- Vérifier la dynamique de la chute libre prédite par les lois de la mécanique classique.
- Montrer le rôle dissipatif des frottements.

Matériel & sécurité :

- ordinateur + logiciel
- billes en métal de  $1000\text{ m}$
- système journal d'étude de chute bille (potence, chronoscope, chronomètre)
- interrupteur
- dim continue

Spécificités du matériel, trucs et astuces :

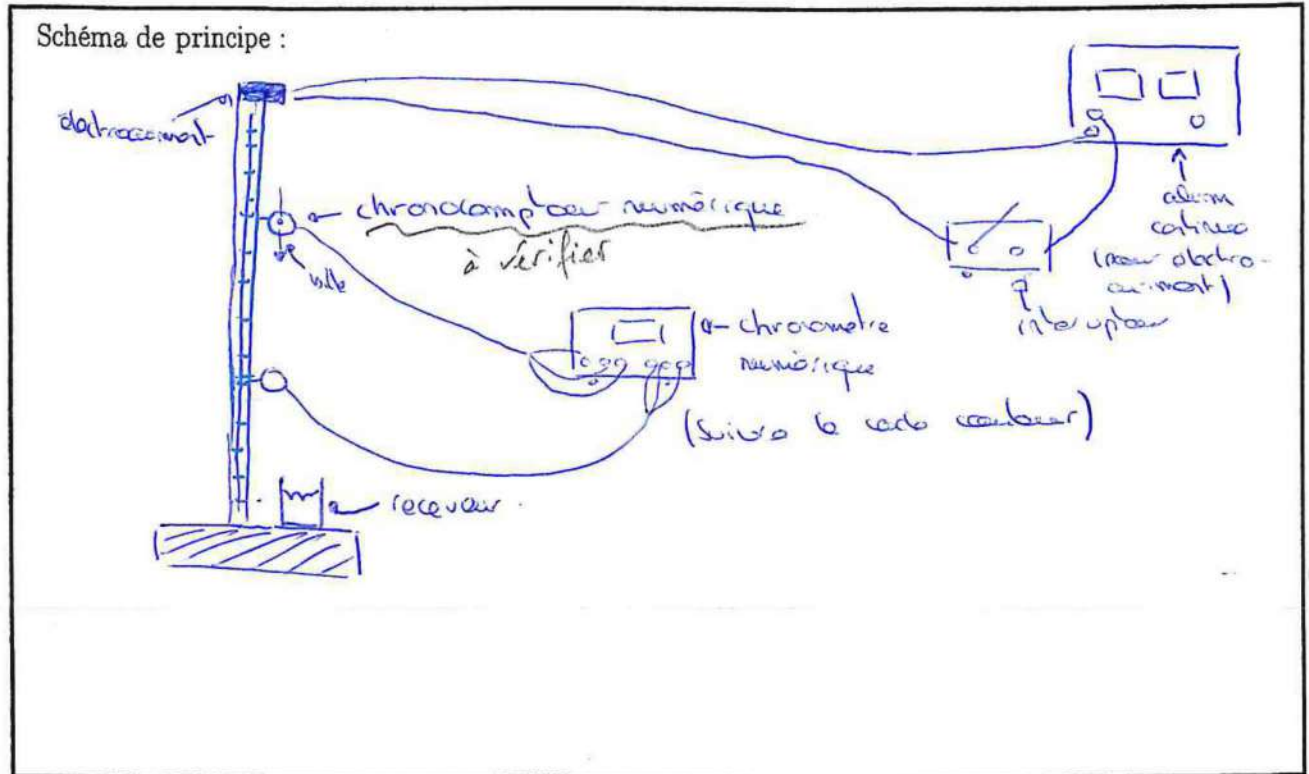
$\Delta$  No pas mettre un courant de plus de  $1\text{ A}$  dans la bobine.  
La bille a tendance à ne pas tomber dans le circuit.

Consignes pour la prise de mesure :

- on mesure  $t$  en fonction de  $h$ . On prend  $\Delta h$  entre deux mesures de  $5\text{ cm}$ .

On prend une dizaine de mesure sur Rognon!

On trace  $h = f(t^2)$ .



Protocole, résultats et exploitation :

Système : bille de masse  $m$

Référence : torrétra suppose galiléen ✓

Bilan des forces : Poids  $\vec{P}$  (on néglige les frottements dans un premier temps).

$$m \vec{a} = \vec{P}$$

on projette selon  $\vec{u}_y$ .

$$\begin{cases} m \times a = m \times g \\ \vdots \end{cases}$$

on intègre :

$$v = gt + v_0$$

on a  $v_0$  une constante (on ne bouge pas le déclencheur - au bout de  $v_0$  est toujours le même ici). ✓

on intègre :

$$z - z_0 = \frac{1}{2} g t^2 + v_0 t + z_0$$

On modélise par une parabole comme ça on obtient  $\frac{1}{2}g$ ,  $v_0$  et  $z_0$ .

on onage avec deux billes différentes pour voir l'influence des frottements.

Protocole, résultats et exploitation :

avec la grosse bille, on trouve  $\frac{1}{2}g = (15,5 \pm 0,5) \text{ m.s}^{-2}$

avec la petite bille  $\frac{1}{2}g = (4,7 \pm 0,5) \text{ m.s}^{-2}$  ↳ détailler

→ on est plus proche de la vraie valeur avec la petite bille  
 on sait que les frottements fluides vont dépendre de la taille de la bille.  $\Delta$  Évolution de  $g$  dans le mauvais sens, on n'observe pas  
 ⇒ 1<sup>ère</sup> illustration des frottements, l'effet des frottements aux incertitudes près

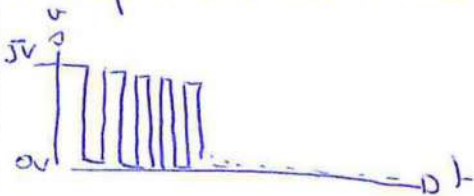
2<sup>ème</sup> expérience : on utilise une règlette

de même montage mais on utilise Lab



on utilise  
 pro pour

l'acquisition. On obtient une "course" à l'échelle suivante :



Les raies correspondent aux passages  
 des bords des règles et des billes.

Elles se rapprochent et sont plus  
 fines parce que  $v \nearrow$

$\Delta$  Il peut s'avérer difficile de faire bien passer la  
 règlette entre les optes. Lâcher à la main plus  
 efficace.

On utilise le facteur SEUIL pour déterminer les écarts  
 entre deux raies et ramener à  $v$ .

On cherche à tracer  $v = f(t)$ . (on est censé avoir une  
 droite).

On peut créer une table de données avec la fonction Rampe  
 correspondant à la distance entre deux valeurs seuil et  
 tracer  $d_n = f(n)$  devrait donner une parabole

$$d_n = \text{Rampe}(1, 30, 30) * a \quad \text{avec} \quad a = \frac{14 \times 10^{-2}}{37} = 0,37 \text{ cm}$$

$\Delta$  éviter Lab's Pro. dès à l'avance les données.

Commentaires, questions, remarques :

Avec la règle plusieurs mesures possibles. Le tout est d'être clair dans la démarche, que mesure-t-on, résultat attendu dans un cas et l'autre.

Sans frottement

$$z(t) = \frac{1}{2}gt^2 + v_0t + z_0$$

$$\dot{z}(t) = gt + v_0$$

Avec

$$m\ddot{z} = mg - \lambda\dot{z}$$

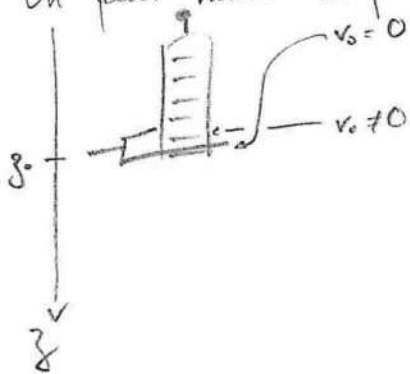
$$\ddot{z} + \frac{\lambda}{m}\dot{z} = g$$

$$\dot{z} = A e^{-\frac{\lambda}{m}t} \quad \left\{ \begin{array}{l} \dot{z}(t=0) = v_0 \Rightarrow A+B = v_0 \\ \dot{z}(t \rightarrow \infty) = B = v_{\infty} = \frac{gm}{\lambda} \end{array} \right.$$

$$\dot{z}(t) = v_{\infty} \left( 1 + \frac{v_0 - v_{\infty}}{v_{\infty}} e^{-\frac{\lambda}{m}t} \right)$$

$$z(t) = v_{\infty}t + \frac{m}{\lambda} \frac{v_0 - v_{\infty}}{v_{\infty}} e^{-\frac{\lambda}{m}t}$$

- ① On peut tracer  $z(t)$ , on a # capteurs x # traits points  
 On peut varier les positions des capteurs pour compléter la courbe



D'après les expressions (et l'intuition), on voit les frottements à grand  $t$  donc confirmer les 2 "régimes"

- ② Tracer  $\dot{z}(t)$ , même exp  
 ③ Autres

Questions :

- ① Type de frottement ? Expression générale ? Dépendance avec la forme ?  
 ② Justification approximation référentiel galiléen ? ODS rotation  $\vec{\omega}$  Pendule de Foucault